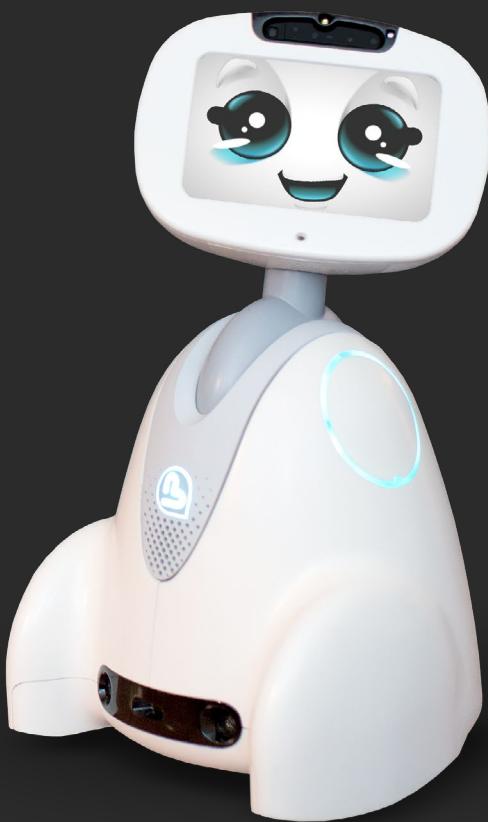
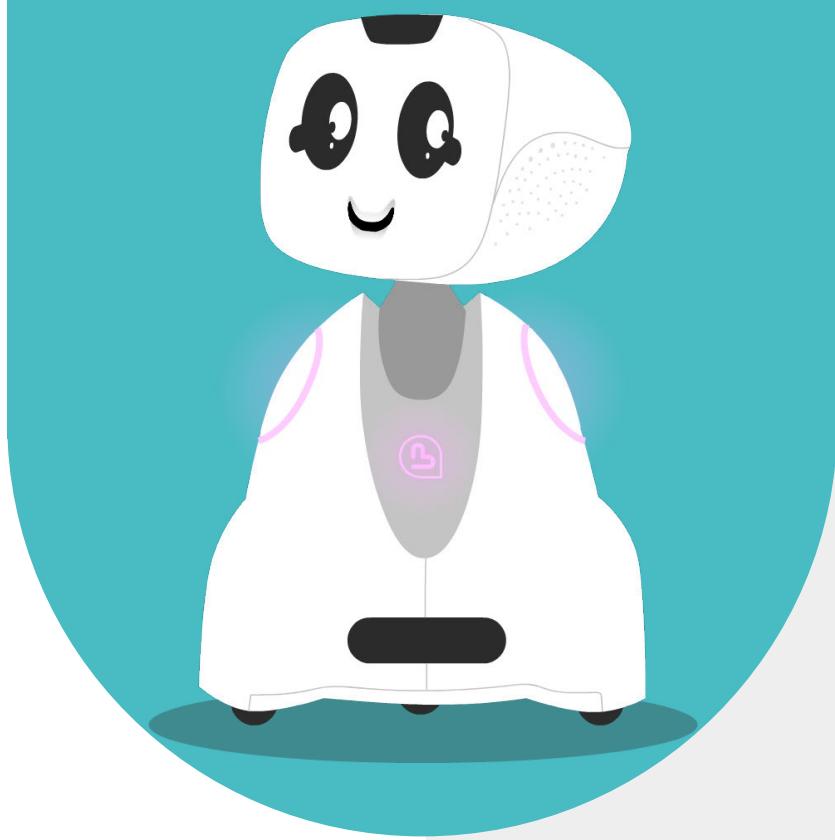


Buddy

Guide Utilisateur V1.0



Buddy.[®]
The Emotional Robot

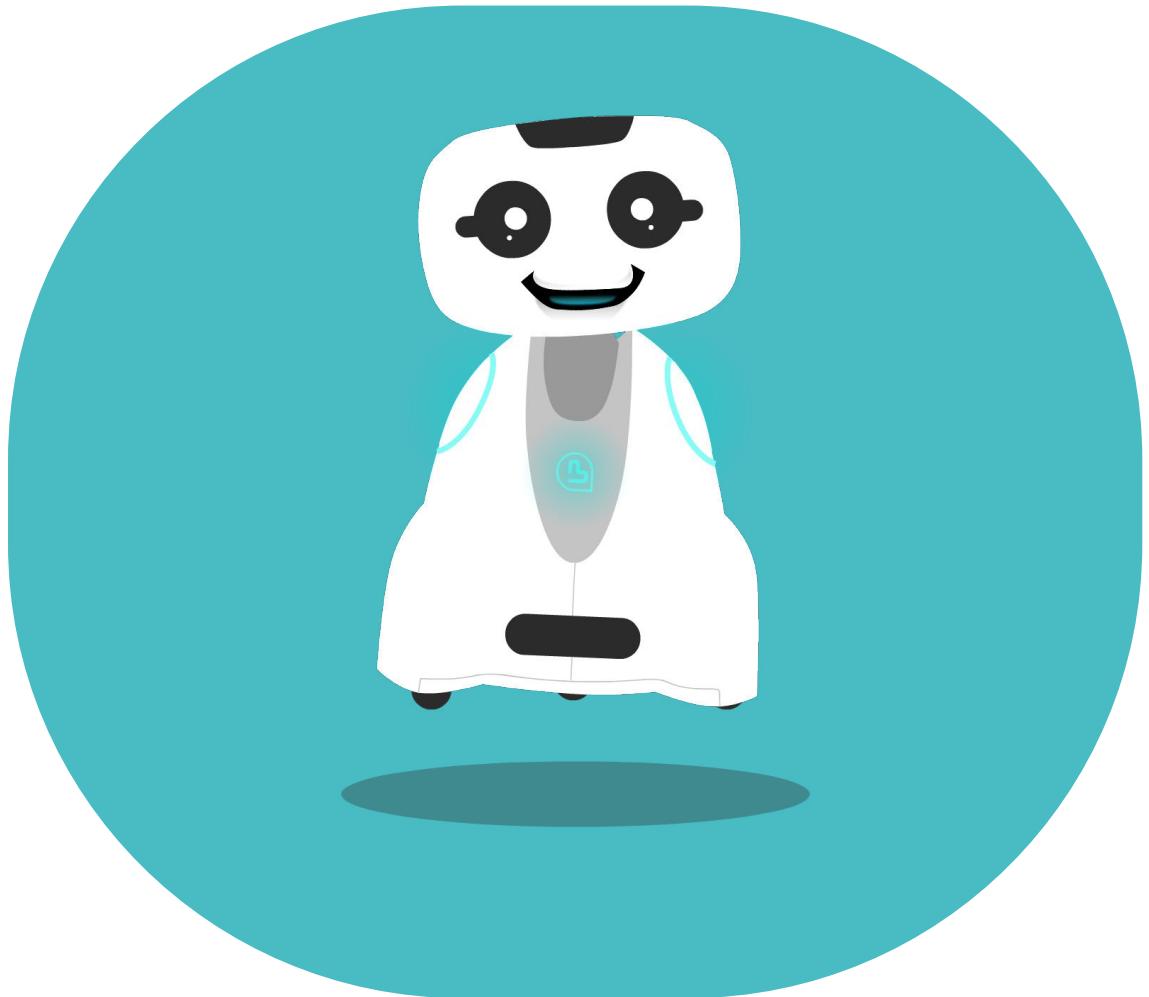


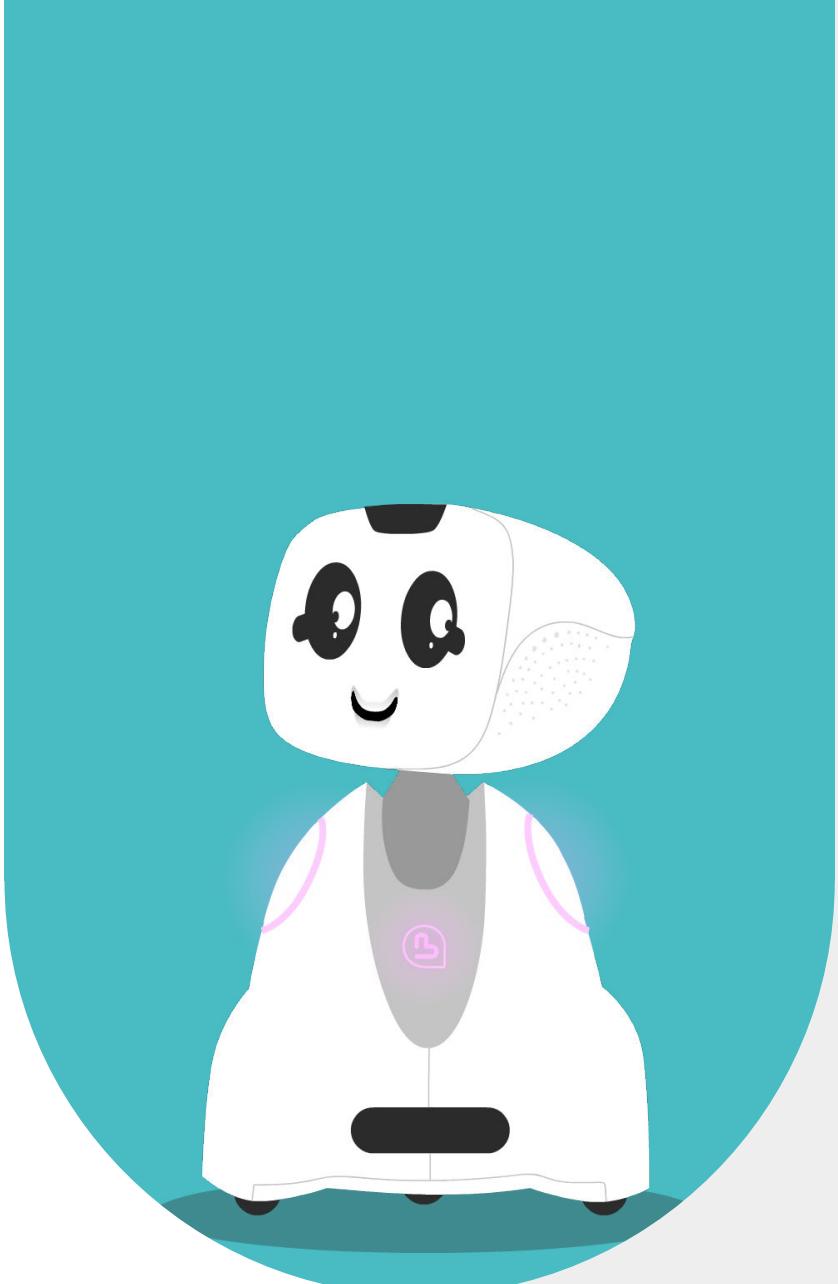
1 - SOMMAIRE

2 - CONTENU DU GUIDE UTILISATEUR	6
3 - QUI EST BUDDY	8
4 - DESCRIPTION GÉNÉRALE DU ROBOT	10
4.1 DIMENSIONS	11
4.2 FICHE TECHNIQUE	12
4.3 MOUVEMENTS DU ROBOT	13
4.4 PERCEVOIR, RESSENTIR, EXPRIMER	13
LES CAPTEURS	13
DE CARESSES	13
LES RÉFLEXES	13
LA VISION	14
L'ÉCOUTE	14
LE RESSENTI	14
L'EXPRESSION	14
4.5 SÉCURITÉ DES DÉPLACEMENTS	15
DÉTECTION DE BORDS VIDES	15
DÉTECTION DE BORDS VIDES	17
4.6 LES PASSAGES DE SEUIL ET LES PLANS INCLINÉS	18
LES PASSAGES DE SEUIL	18
LES PASSAGES DE RAMPE	18
5 - GESTION DE L'ÉNERGIE	19
5.1 ALIMENTATION SUR LA PRISE 'JACK'	20
5.2 BATTERIE DU ROBOT	21
5.3 INDICATEUR D'ALIMENTATION BRANCHÉE/DÉBRANCHÉE	
5.4 AFFICHAGE DU NIVEAU DE CHARGE	22
5.5 ALIMENTATION PAR LA STATION DE RECHARGE	23
6 - DÉMARRAGE DU ROBOT	24
6.1 ALLUMER LE ROBOT	25
6.2 SÉQUENCE DE BOOT	25
6.3 RECHERCHE DES MISES À JOUR	26

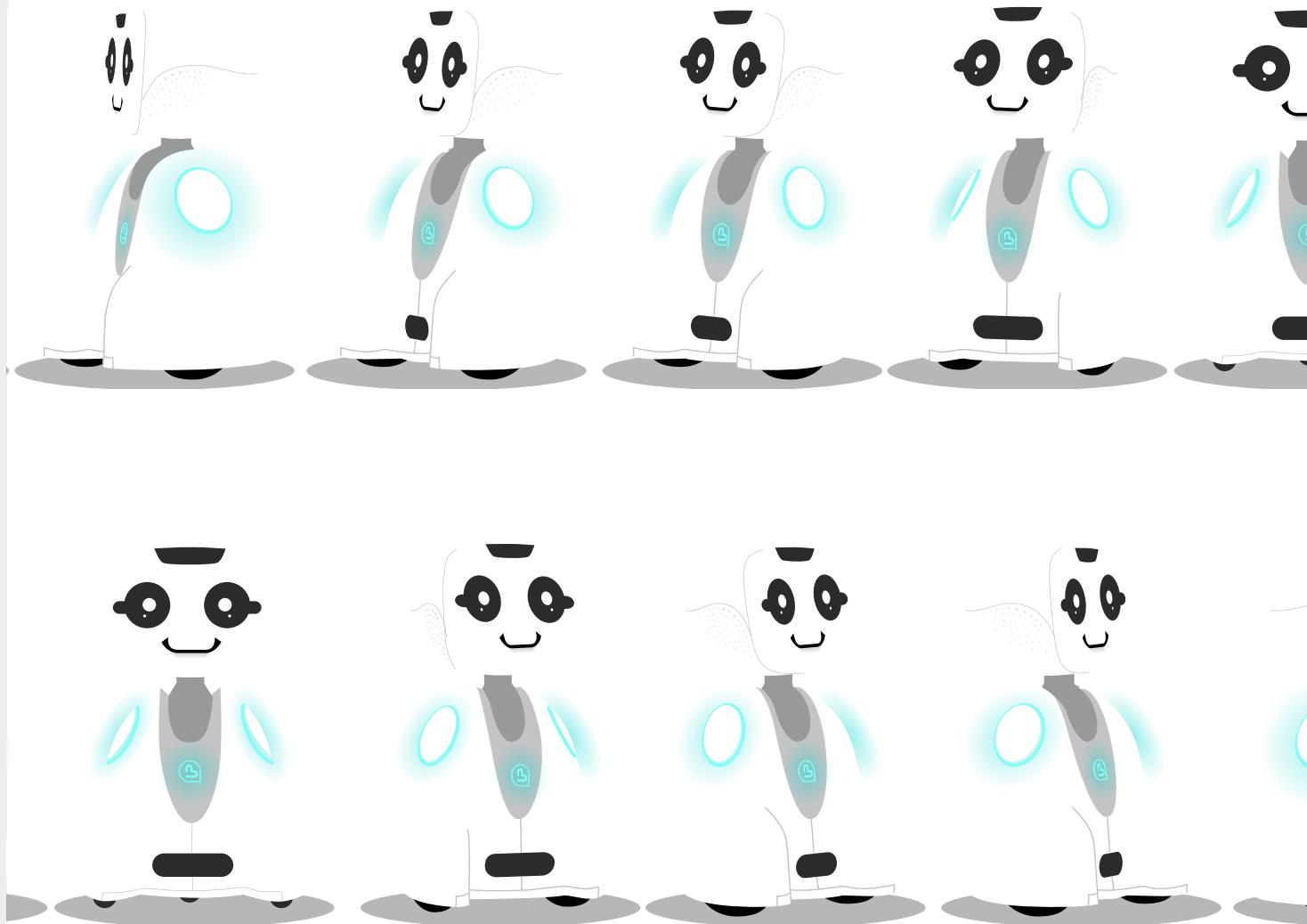
7 - ÉTEINDRE LE ROBOT	27
7.1 DEUX MÉTHODES POUR ÉTEINDRE LE ROBOT	28
7.2 METTRE LE ROBOT EN HIBERNATION	29
8 - ACCÈS AU MENU BUDDY	31
8.1 MENU DES APPLICATIONS	33
8.2 MENU "COMPAGNON"	35
8.3 MENU RÉSEAUX WIFI, 4G, BLUETOOTH	35
ACTIVATION/DÉSACTIVATION DU RÉSEAU 4G	36
TESTER LA QUALITÉ DU RÉSEAU WIFI OU 4G	37
CONNECTER UN APPAREIL BLUETOOTH	38
APPAREIL CONNECTÉ EN BLUETOOTH	39
APPAREIL BLUETOOTH CONNU MAIS NON CONNECTÉ	39
8.4 PARAMÈTRES LANGUE, SON, AFFICHAGE, MISES À JOUR	40
CHOIX DE LA LANGUE ET DE LA VOIX	40
PARAMÈTRES DE VOLUME ET DE LA VITESSE DE L'ÉLOCUTION	40
RÉGLAGE DE LA LUMINOSITÉ	41
PARAMÈTRES DES MISES À JOUR	41
8.5 INFORMATIONS «À PROPOS DE BUDDY»	42
MODÈLE, SN, IMEI, SOFTWARE	42
SOFTWARE, HARDWARE	42
SUPPORT	42
9 - LE CLAVIER	43
CHOIX DE LA LANGUE	44
CLAVIER NUMÉRIQUE	44
CLAVIER CARACTÈRES SPÉCIAUX	45
CLAVIER CARACTÈRES SPÉCIAUX (SHIFT)	45
10 - COMMENT PARLER À BUDDY	46
11 - LES COMMANDES VOCALES QUE COMPREND BUDDY	48
12 - CONSIGNES DE SÉCURITÉ	54

13 - ENTRETIEN	56
14 - GESTION DES DÉCHETS	58
15 - PROTECTION DES DONNÉES PERSONNELLES	60
16 - GARANTIE, SUPPORT ET SAV	62
17 - MENTION LÉGALE	64





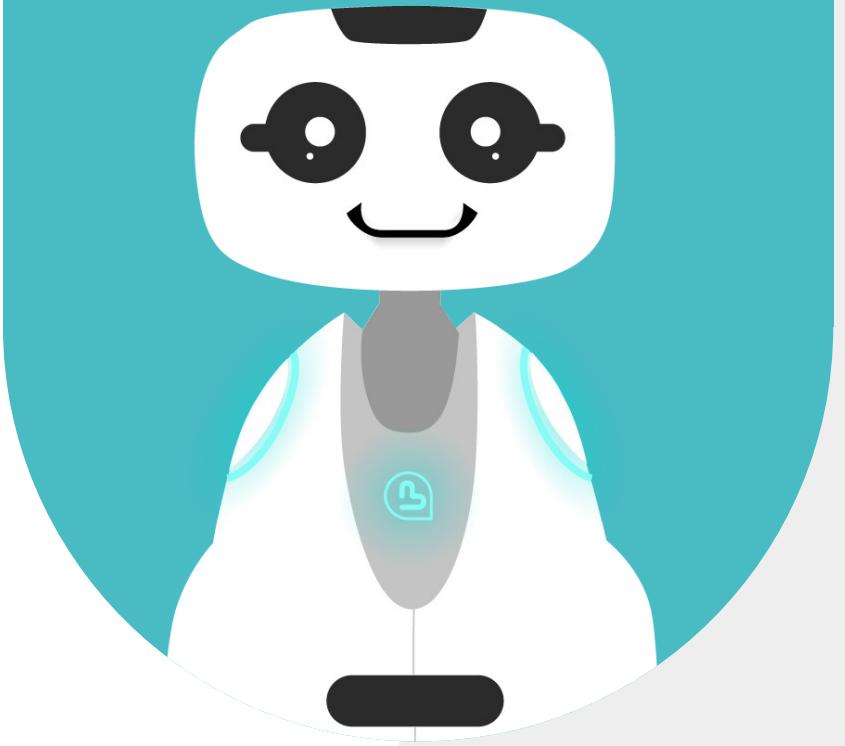
2 - CONTENU DU GUIDE UTILISATEUR



Ce guide utilisateur décrit dans son ensemble toutes les fonctionnalités du robot.

- Une description du matériel dans son fonctionnement et son entretien.
- Les accès aux paramètres du menu permettant de configurer, personnaliser le robot.
- La liste des applications livrées et les manières de les lancer, les fermer.
- Apprendre à interagir avec le robot et découvrir ses capacités.

En fin de document, vous pourrez accéder à d'autres sources de support.

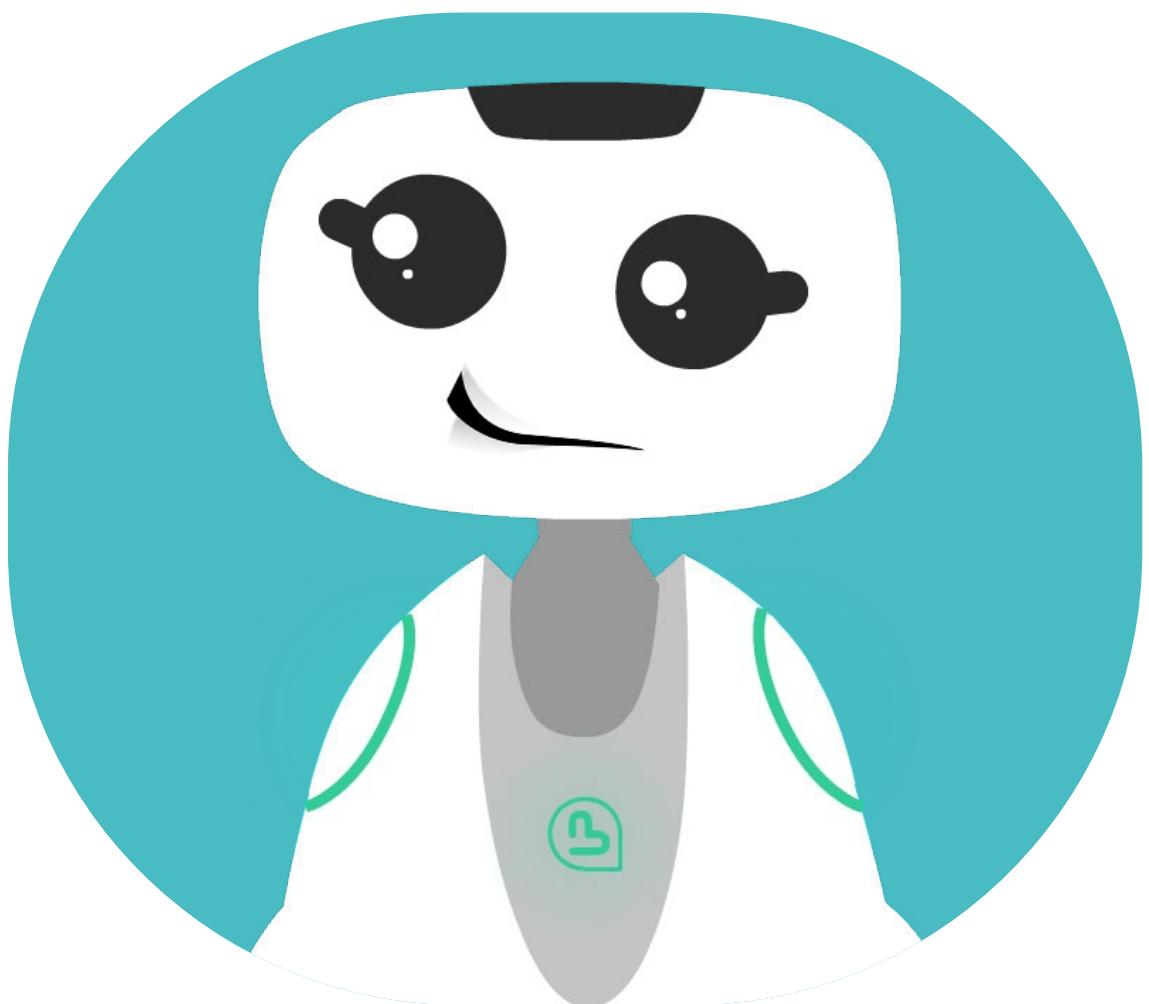


3 - QUI EST BUDDY

Buddy est un robot Compagnon conçu pour interagir avec des utilisateurs par le biais de la voix, de la vision ou des interactions tactiles. Il est composé d'un certain nombre de capteurs lui permettant de percevoir le monde qui l'entoure. Il est prévu pour s'adapter aux lieux dont il ne connaît pas par avance les caractéristiques.

Il se déplace en roulant, évitant les obstacles, passe certains seuils de porte ou de plans inclinés mais ne pourra pas monter les escaliers, ni ouvrir des portes. Il est capable de voir, entendre et comprendre dans les limites de ce qu'il a appris. C'est un robot Compagnon qui rend des services dont l'expérience utilisateur est nouvelle, ce qui parfois peut surprendre, demande une forme d'adaptation, d'indulgence mais ne laisse jamais indifférent.

Avec Buddy on finit par l'adopter comme il est et il finira par mieux s'adapter au fil du temps.





4 - DESCRIPTION GÉNÉRALE DU ROBOT

Buddy est composé de capteurs (Détection d'obstacles, capteurs de vide, caméras, capteurs de caresse, de micros omnidirectionnels, écran tactile), et d'actionneurs (Moteurs de roues, moteurs de la tête, connecteurs de bras).

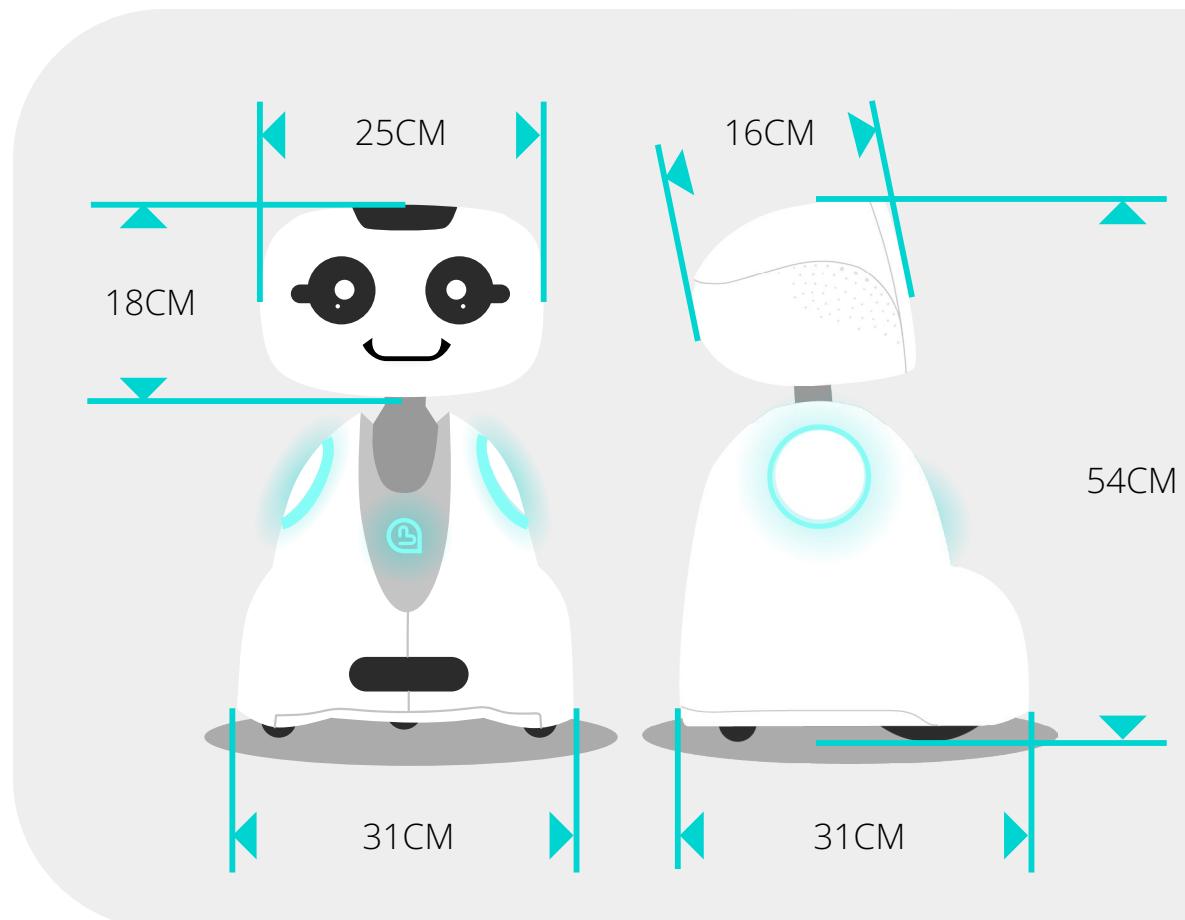
Buddy exprime ses émotions par un écran qui affiche son visage et par des LEDs sur les épaules et le torse.

Il communique par les réseaux sans fil Wifi, carte SIM 4G (option), Bluetooth.

Il se recharge manuellement par un connecteur branché sur le chargeur ou automatiquement en allant sur sa station de recharge (option).

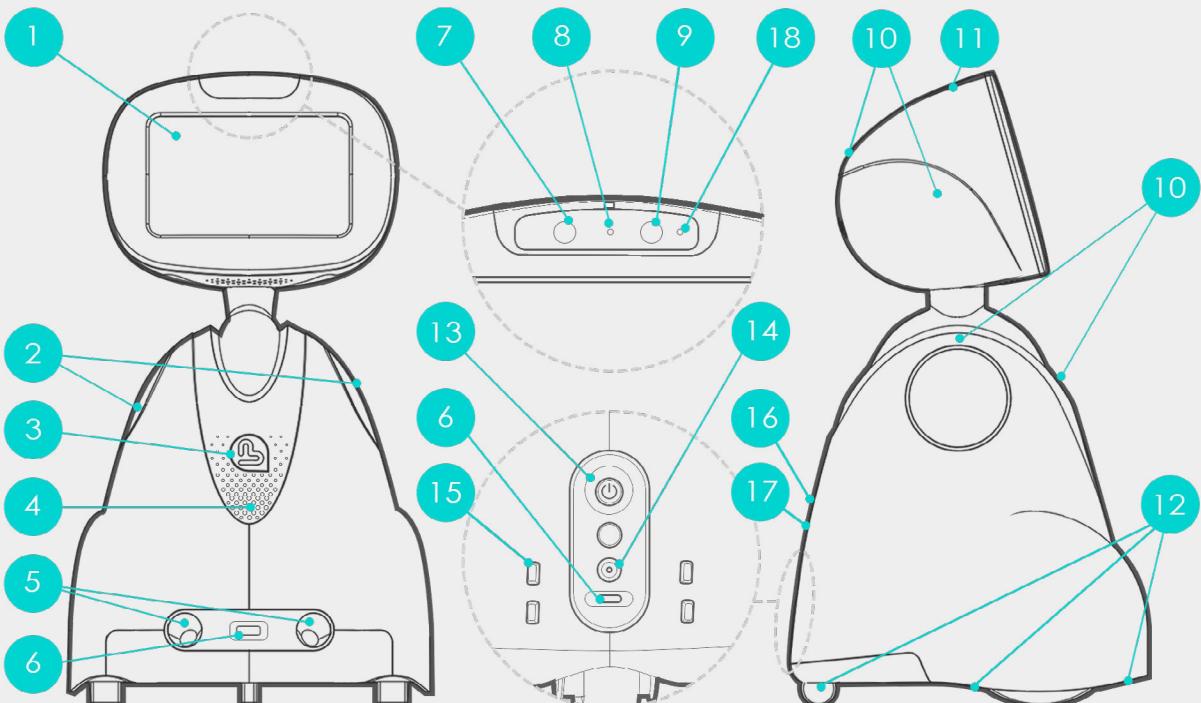
Il s'arrête aux bords d'un escalier, d'une table ou quand un obstacle entrave son déplacement.

4.1 DIMENSIONS



4.2 FICHE TECHNIQUE

Pour accéder au menu des paramètres de Buddy, appuyez en haut à gauche de l'écran, un bouton apparaît, cliquez dessus.



- | | | |
|--|-----------------------------------|---|
| 1 Ecran Tactile 8' | 11 Microphones Omnidirectionnel | 13 Interrupteur «On/Off» |
| 2 LEDs et connecteurs d'accessoires X2 | 12 Capteurs de vide infrarouge X7 | 14 Connecteurs d'alimentation |
| 3 LED Coeur | 7 Caméra 13Mpx (80°) | 15 Connecteurs de recharge |
| 4 Haut-Parleur | 8 LED d'éclairage | 16 Slot Nano SIM (4G) |
| 5 Capteurs de distance Ultrason X2 | 9 Caméra 13Mpx (130°) | 17 Port USB |
| 6 Capteurs de distance Infrarouge X4 | 10 Capteurs tactiles X6 | 18 LED retour caméra activée / désactivée |

Hauteur: 560mm Largeur: 350mm Profondeur: 350mm

Poids: 8kg

Batterie Lithium-Ion < 100Wh

4.3 MOUVEMENTS DU ROBOT

Buddy possède 4 degrés de liberté.

Une translation du corps

- Avancer (Vitesse maximum 70 cm/s)
- Reculer (Vitesse maximum 35cm/s)

Trois rotations

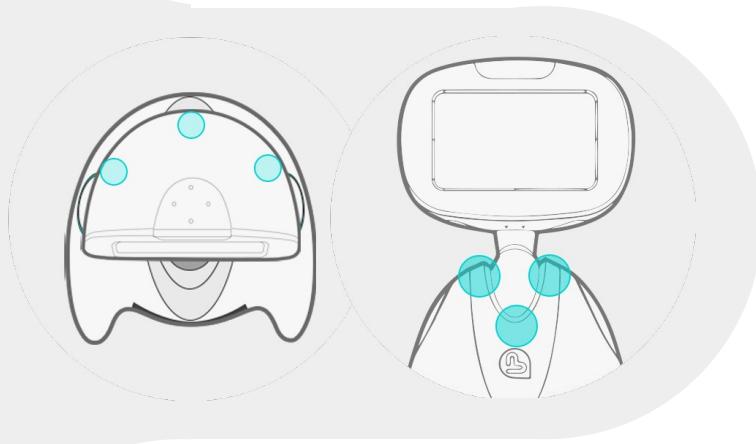
- Le corps tourne à Gauche/Droite
- La tête tourne à Gauche/Droite (mouvement du 'Non'+/-90°)
- La tête tourne de haut en bas (mouvement du 'Oui'+80° / -60°)

Ces mouvements peuvent être séquentiels ou simultanés.

Une combinaison de mouvements décrit un comportement 'corporel'

4.4 PERCEVOIR, RESSENTIR, EXPRIMER

Buddy est équipé de capteurs pour percevoir et ressentir son environnement et des actionneurs pour s'exprimer.

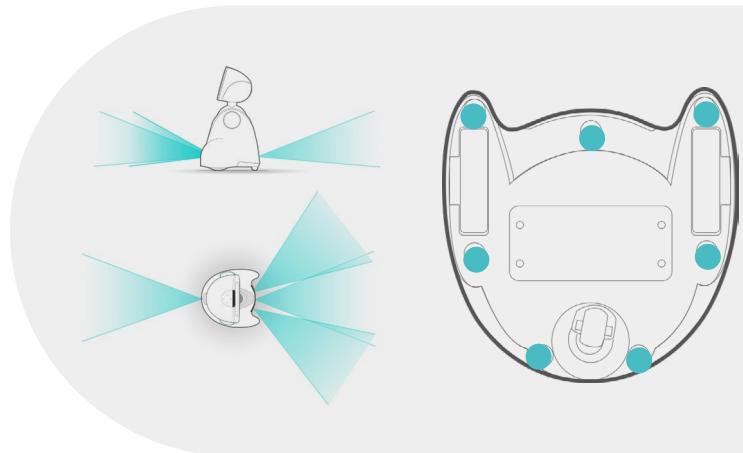


Les capteurs de caresses

3 capteurs situés sur la tête
3 capteurs situés sur le torse

Les réflexes

- Capteurs de sol : capteurs situés sous le robot, ils détectent le vide, Buddy s'arrête au bord d'une table ou d'un escalier.
- Capteurs d'obstacle : capteurs d'obstacles situés devant et derrière le corps.



La vision

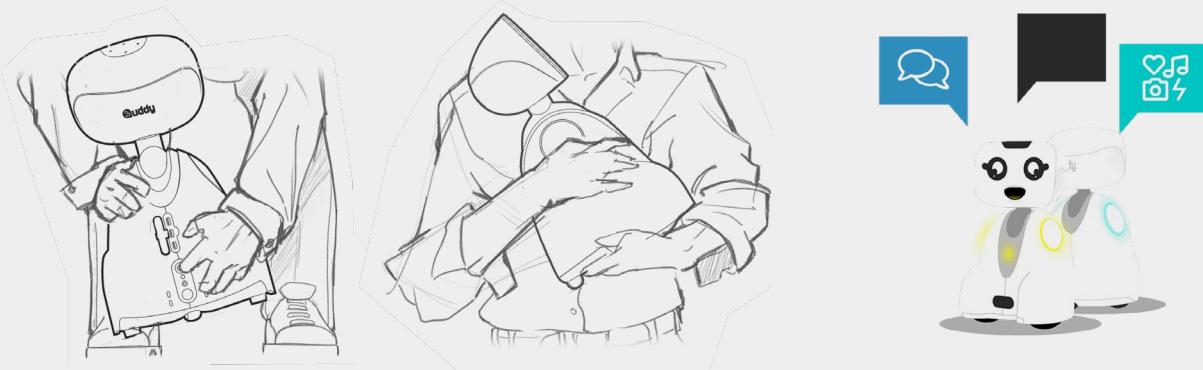
- o Caméra 'Jour' : 1 caméra couleur pour une vue d'ensemble à 130°
- o Caméra 'Jour' : 1 caméra couleur pour une vue 'Zoom' à 80°

L'écoute

- Micro d'écoute : 4 micros omnidirectionnels (écoute 360°)
- Micro d'écoute : 1 micro monodirectionnel (écoute frontale)

Le ressenti

- Capteurs de caresse : 3 Capteurs situés derrière la tête
 - Ressentir le «Toucher», le «Caresser», le «Taper»
- Accéléromètre : 2 Capteurs situés dans le corps et la tête
 - Ressentir le «Bousculer», le «Tomber/Chuter», le «Porter/Déplacer»



L'expression

- Un écran tactile de 8" permet à Buddy d'afficher des expressions du visage et des informations interactives.
- Un haut-parleur directif, sur le torse du robot.
- Des LEDs de couleurs sur le torse (son cœur) et sur les emplacements des inserts des bras.
- Une LED d'éclairage devant à hauteur de tête.
- Des moteurs de roues et du cou pour les mouvements d'expressions corporelles.

4.5 SÉCURITÉ DES DÉPLACEMENTS

Le principe de sécurité pour un robot est de s'arrêter s'il détecte des obstacles qui entravent ses déplacements ou des bords de vide pendant ses mouvements.

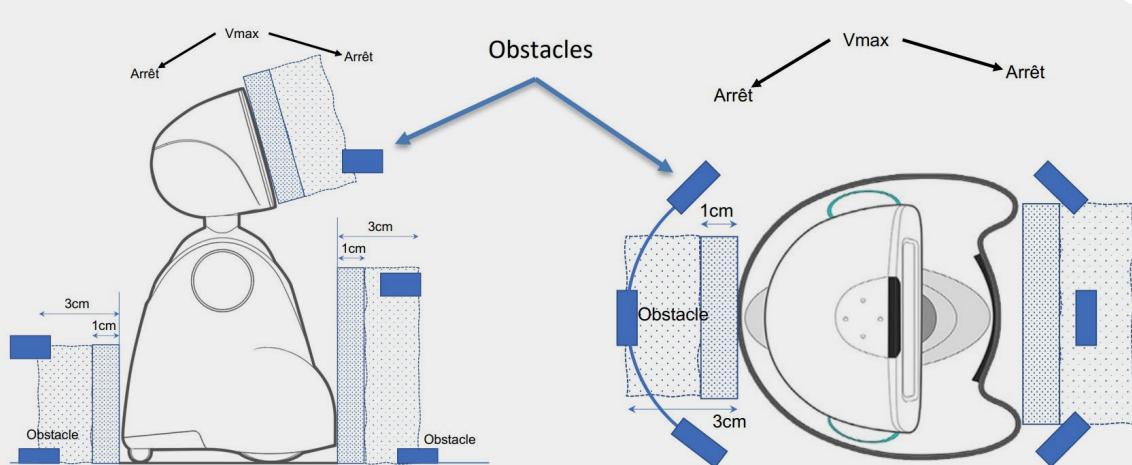
Il y a une exception à ces règles, quand le robot est piloté à distance par une personne alors la détection d'obstacle est désactivée car c'est le pilote qui décide de l'arrêt. Dans tous les cas, le robot s'arrêtera s'il détecte un bord de table ou d'escalier.

Détection de bords vides

Il existe une zone dite « sanctuaire » où le robot s'arrête, quelle que soit la vitesse du robot il doit s'arrêter au maximum dans cette zone de 3 cm.

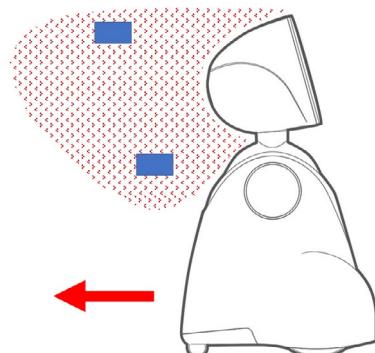
Il existe une zone dite « morte » où le robot ne détecte pas les obstacles, elle est située jusqu'à 1cm des capteurs.

Les illustrations ci-dessous montrent où se situent ces zones :

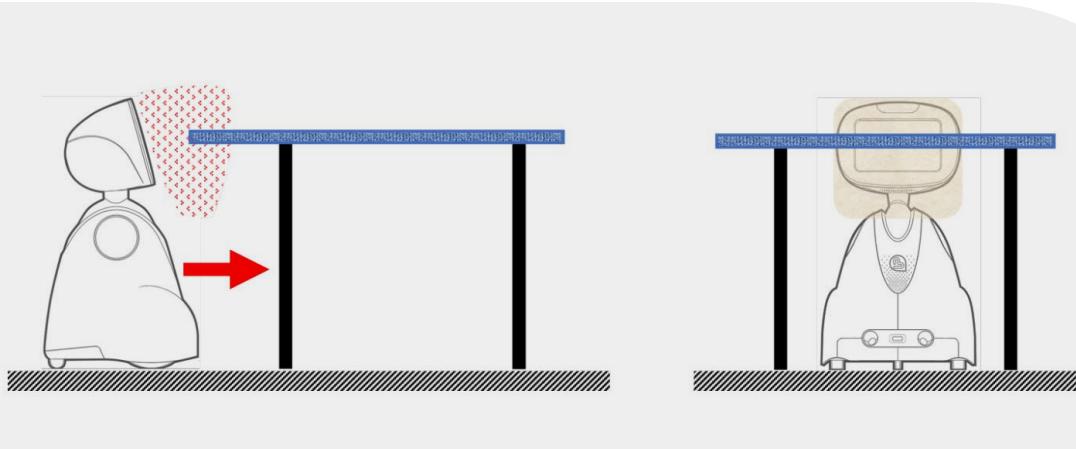


Il existe des zones non détectées (en rouge) lors des mouvements. Ces zones varient en fonction du type de déplacement du robot.

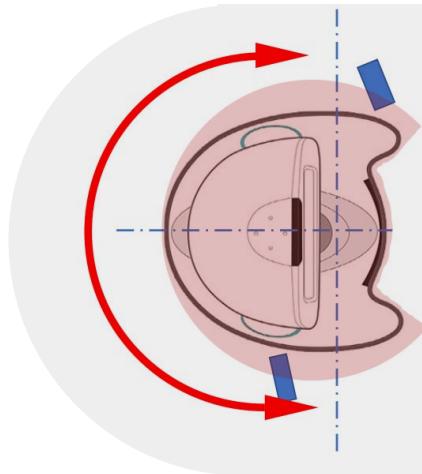
Zone non détectée quand le robot recule :



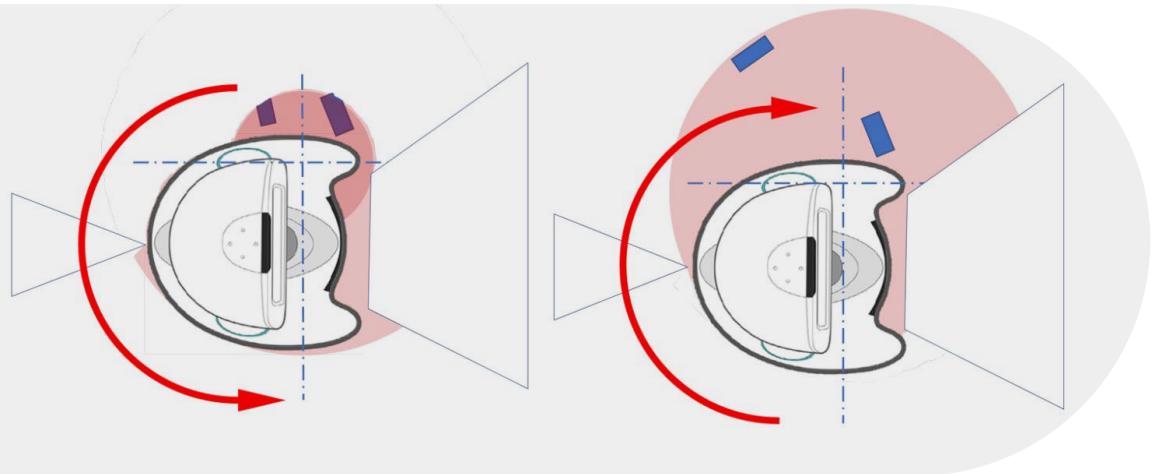
Zone non détectée quand le robot avance vers une table basse <56cm de hauteur :



Zones non détectées en rotation quand le robot tourne autour d'une roue :



Zones non détectées en rotation quand le robot tourne autour d'une roue :

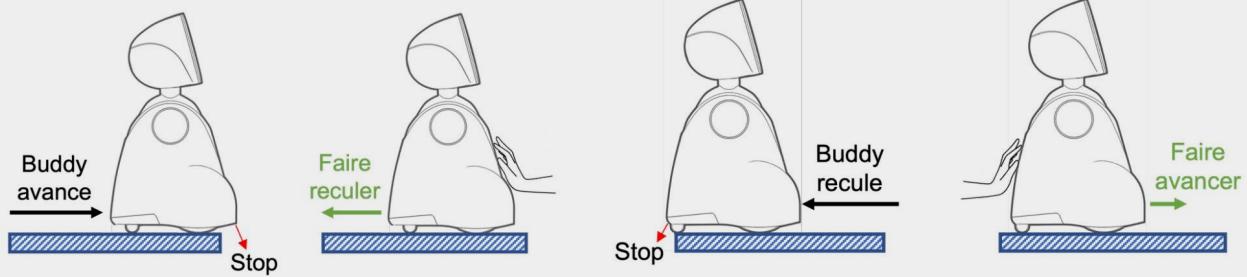


Détection de bords vides

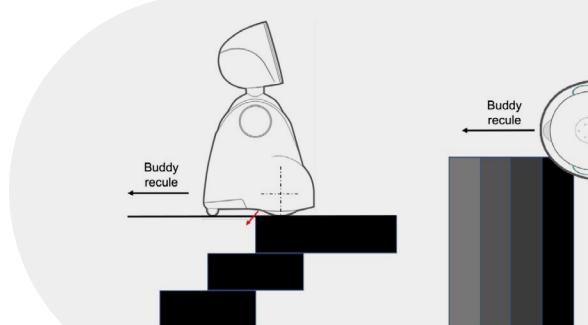
La détection des bords se fait lorsque le robot se déplace et rencontre un vide. Il existe trois cas de situations :

- Le robot est placé sur une table
- Le robot est au sol et rencontre un escalier descendant
- Un trou situé au sol dans la trajectoire du robot

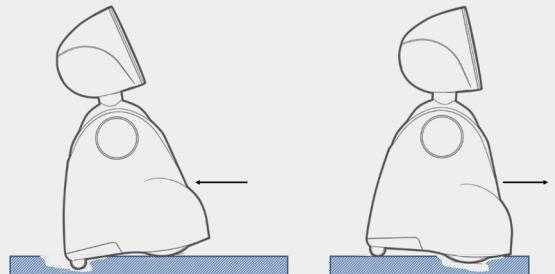
Quand le robot s'arrête à cause d'une détection de vide alors il faut le replacer manuellement en sécurité pour débloquer ses roues.



Les escaliers



Les trous dans le sol



Il arrive parfois que Buddy ne détecte pas les trous dans le sol. Cela peut arriver si la profondeur du trou est un peu plus grande que celle de la garde au sol de son carter de roue (1,5 cm).

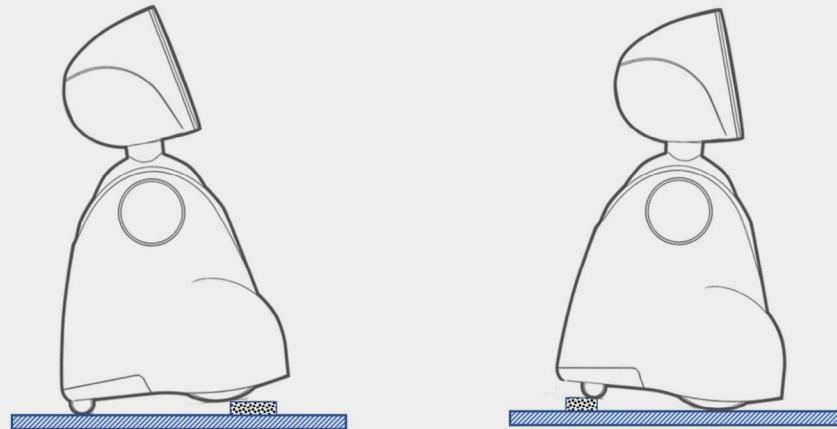
Dans ce cas, il faut simplement soulever Buddy pour lui faire passer le trou.

4.6 LES PASSAGES DE SEUIL ET LES PLANS INCLINÉS

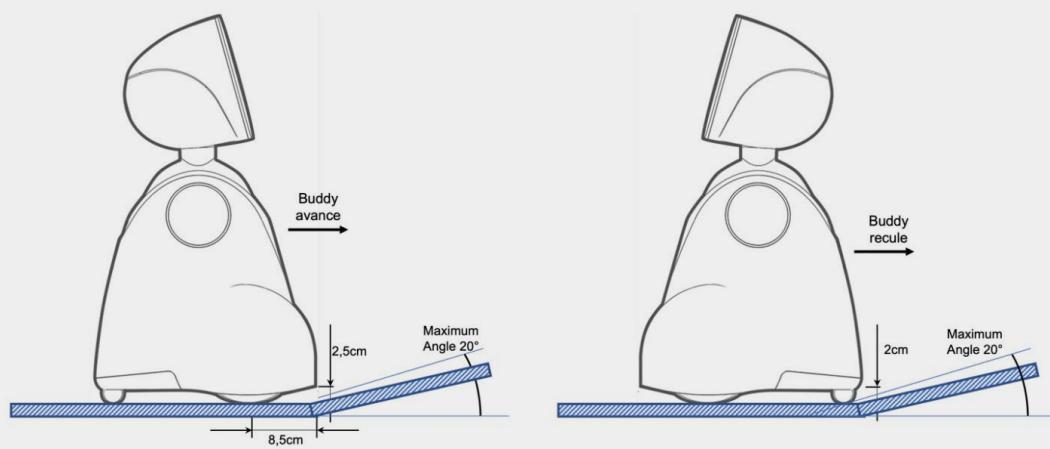
Buddy peut passer un certain nombre d'obstacles comme les seuils de porte, les bords de tapis, les rampes.

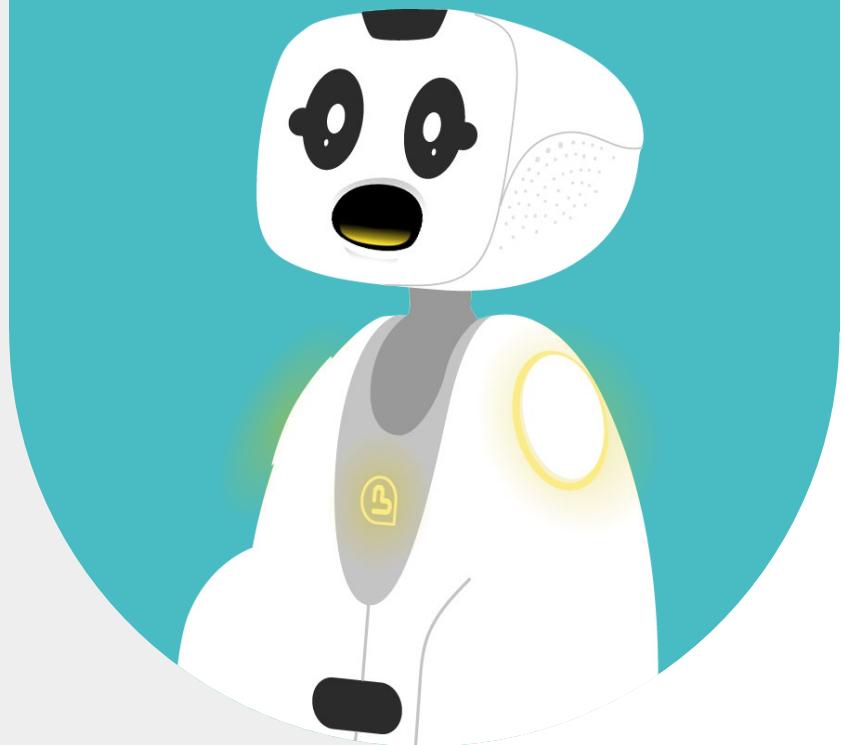
Les passages de seuil

Les passages au-dessus d'un obstacle sont caractérisés par un seuil de porte, un bord de tapis ou un objet couché au sol (un câble, un tasseau, ...). Pour passer ces obstacles leur **hauteur maximum** doit être de **1,5 cm**.



Les passages de rampe





5 - GESTION DE L'ÉNERGIE

Une charge complète doit être faite après le premier déballage du robot.

Le robot a une autonomie qui peut aller jusqu'à 6h mais qui dépend de son usage. Il peut être branché manuellement à une alimentation électrique dans le cas d'un usage statique ou quand il est éteint.

Le robot peut aussi aller se parquer dans sa station de recharge (optionnelle).

5.1 ALIMENTATION SUR LA PRISE 'JACK'

Le robot reste fonctionnel quand il est branché physiquement à son alimentation. Il est déconseillé de le faire rouler, le connecteur 'Jack' d'alimentation risque d'être endommagé.



5.2 BATTERIE DU ROBOT

Attention, la batterie est intégrée sous le châssis du robot, elle ne peut pas être changée par l'utilisateur.

En cas de problème, le service après-vente déterminera si la batterie doit faire l'objet de l'intervention d'un technicien pour procéder à son remplacement.

5.3 INDICATEUR D'ALIMENTATION BRANCHÉE/ DÉBRANCHÉE

L'indicateur d'alimentation est affiché en haut de l'écran dans la page du menu Buddy.

Quand le robot est branché à l'alimentation

Les LEDs cœur et épaule s'allument une seule fois progressivement en vert

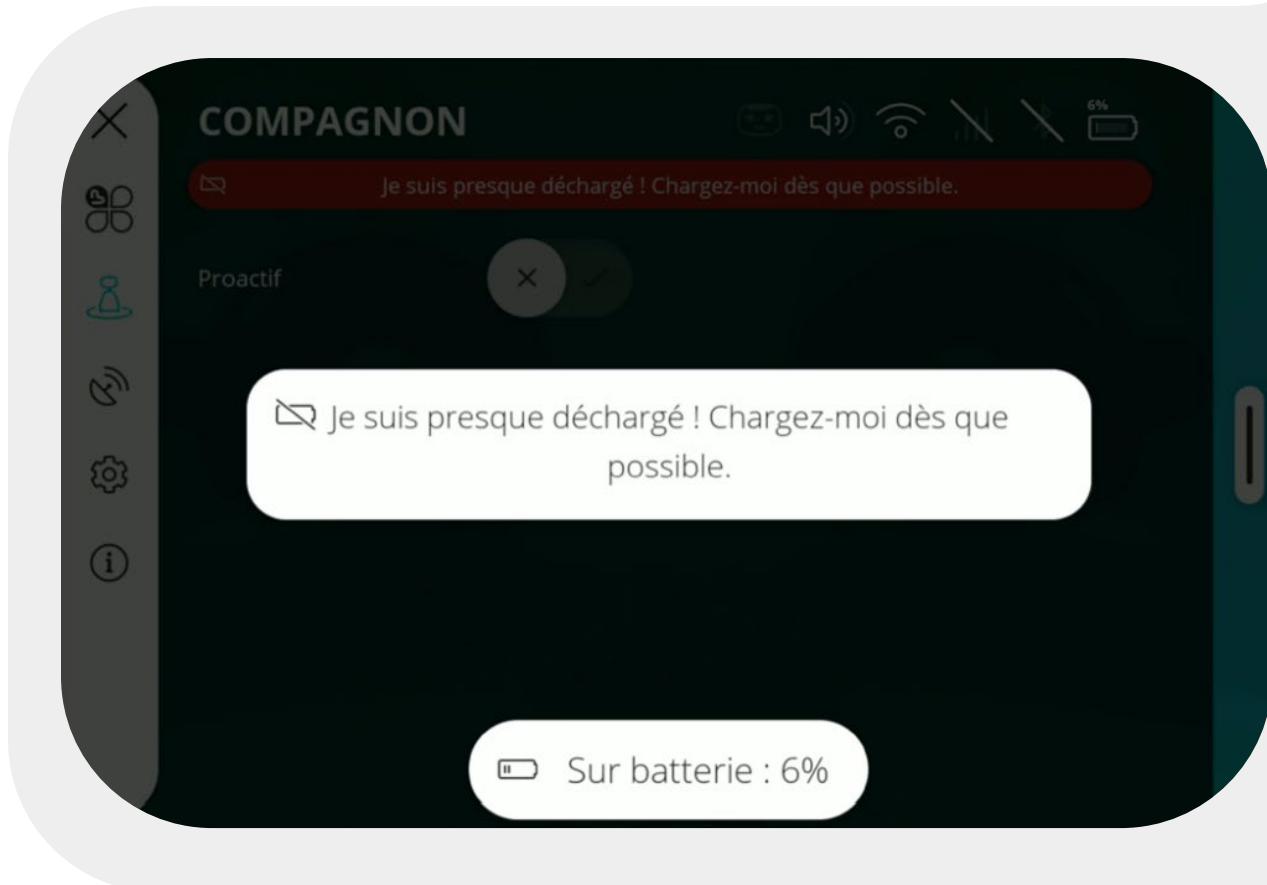
Quand le robot est débranché de l'alimentation

Les LEDs cœur et épaule s'allument une seule fois progressivement en rouge.



5.4 AFFICHAGE DU NIVEAU DE CHARGE

Buddy doit être démarré pour indiquer son niveau de charge. Le niveau de batterie est affiché en haut de l'écran dans la page du Menu Buddy



Le niveau de batterie est <10%

Les LEDs clignotent progressivement de rouge à orange



Le niveau de batterie est entre 11%et 80%

Les LEDs clignotent progressivement d'orange à vert

Le niveau de batterie est >80%

Les LEDs clignotent progressivement de vert à vert



Le niveau de batterie est à 100%

La LED du cœur est fixe de couleur verte

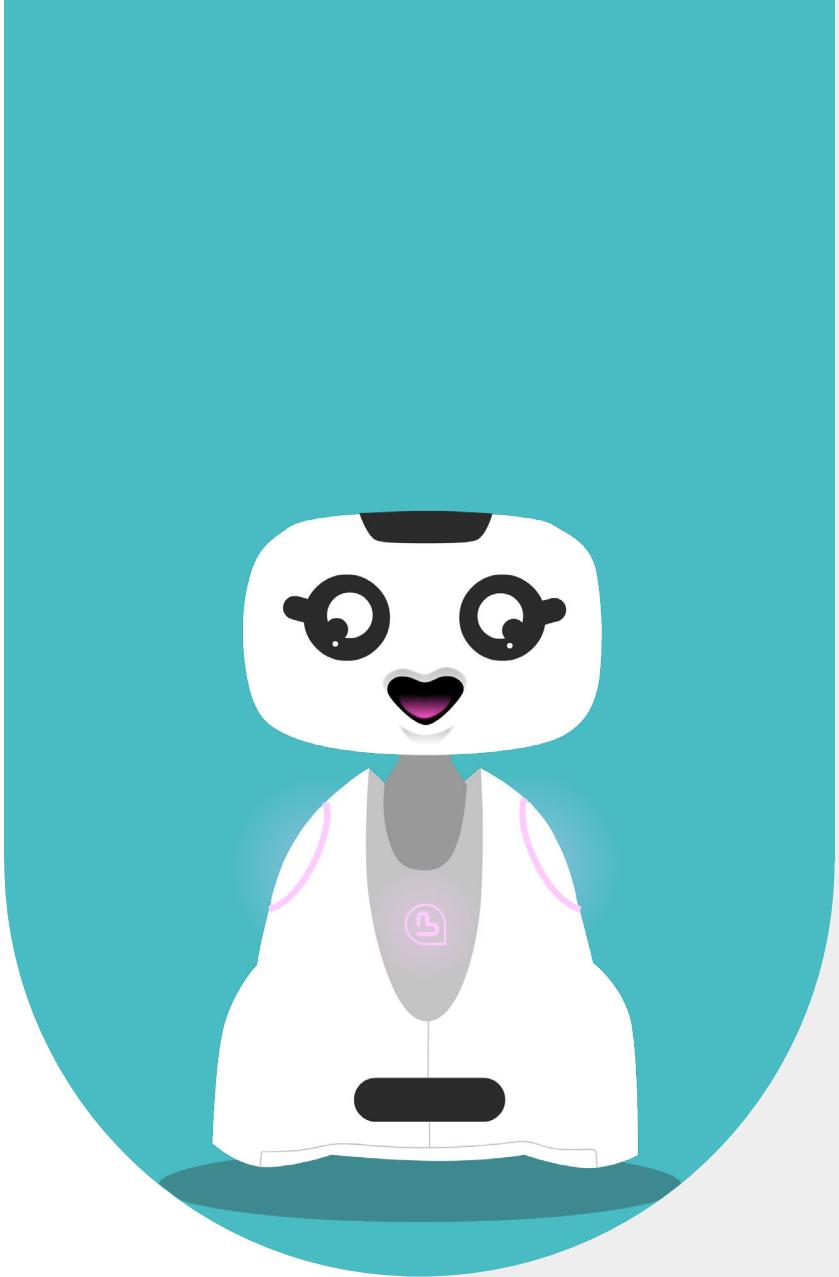
Les LEDs des épaules s'arrêtent de clignoter et sont de couleur bleue

5.5 ALIMENTATION PAR LA STATION DE RECHARGE (OPTION)

mur et que le robot soit placé à proximité visuelle de sa station.

Vous pouvez ensuite démarrer le processus de parking du robot par la commande vocale « Ok Buddy, vas te parquer » ou par le Menu Buddy.



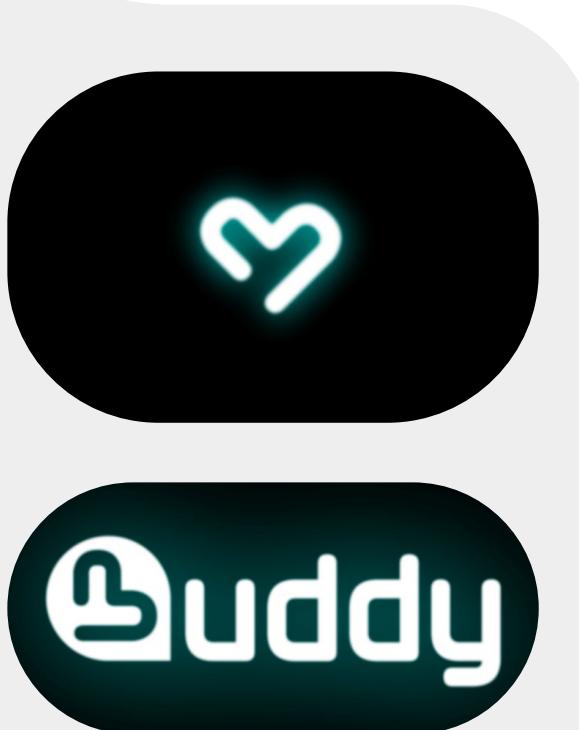
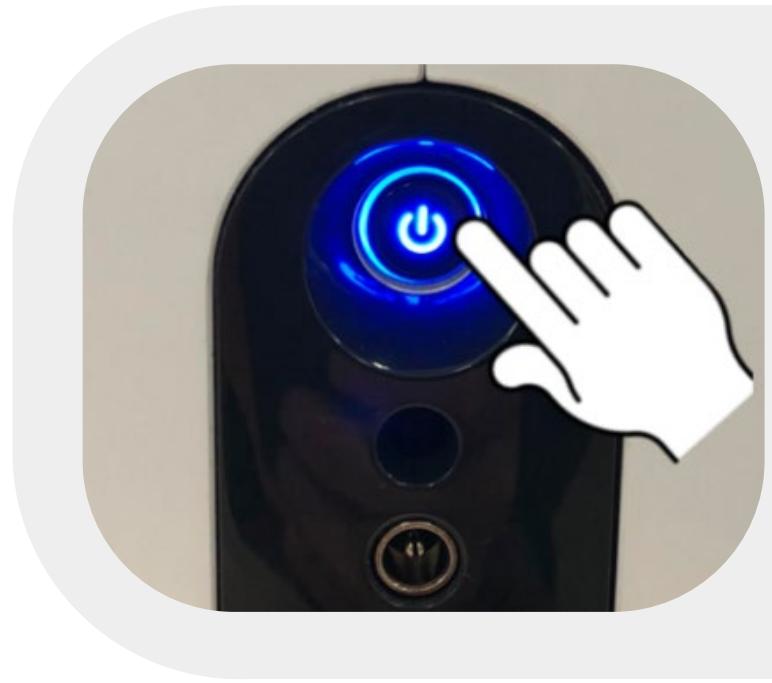


6 - DÉMARRAGE DU ROBOT

Le robot s'allume en appuyant sur le bouton «Power» et une séquence d'affichage de logos et de LEDs commence. Les couleurs des LEDs indiquent le niveau de batterie (cf. affichage du niveau de charge par les LEDs).

6.1 ALLUMER LE ROBOT

Restez appuyé 2s sur le bouton «Power»



6.2 SÉQUENCE DE BOOT

Chargement des logiciels matériels

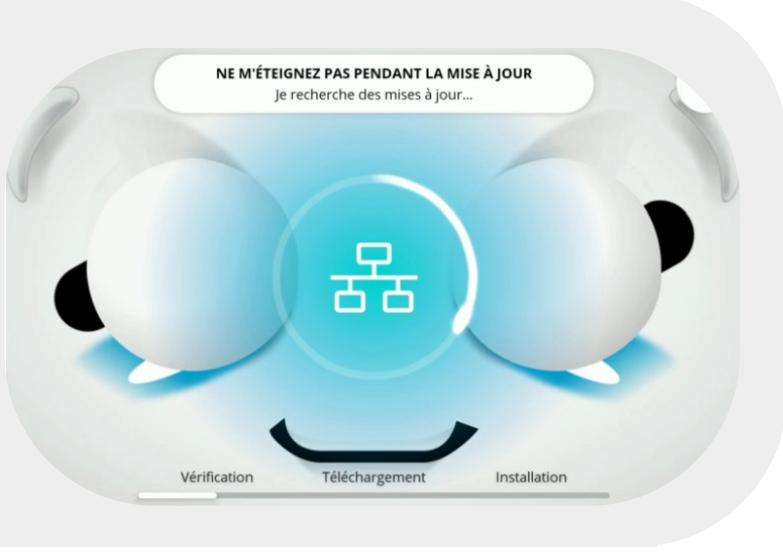
Chargement des logiciels de gestion du robot

6.3 RECHERCHE DES MISES À JOUR

Démarrage de l'environnement Buddy

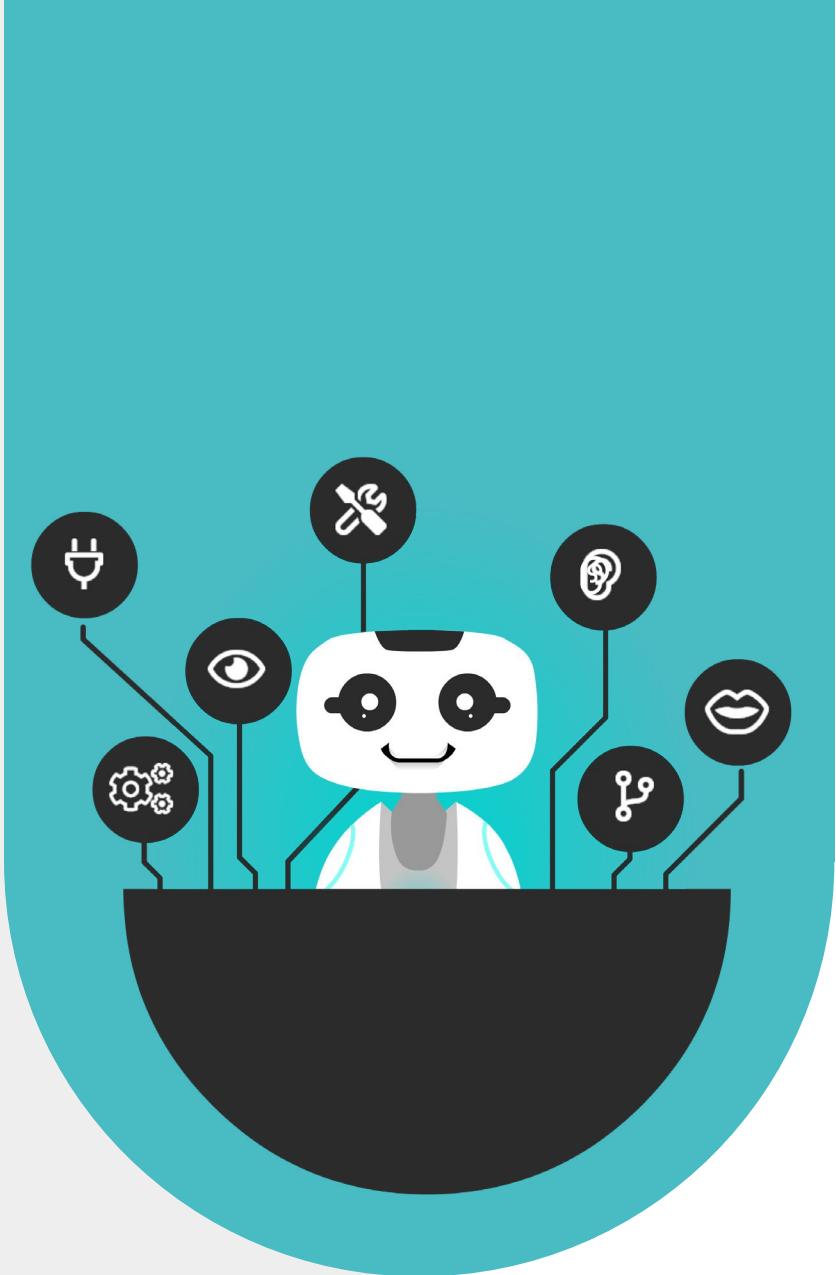


Recherche des mises à jour



Réveil de Buddy





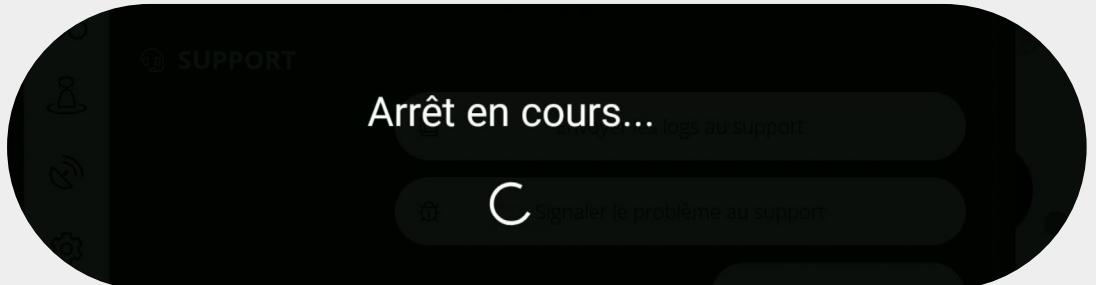
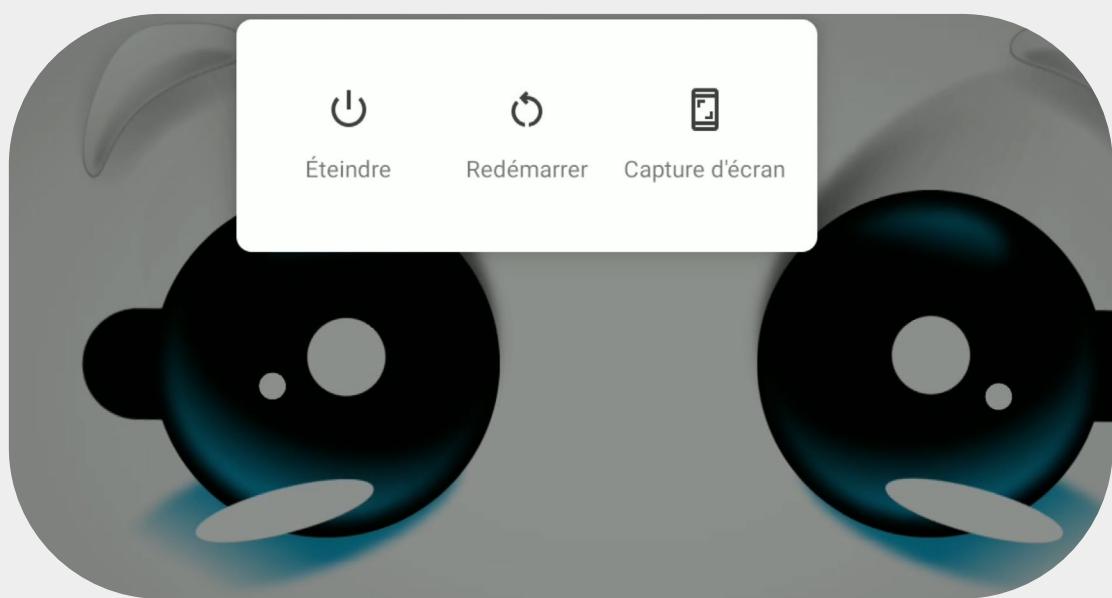
7 - ÉTEINDRE LE ROBOT

7.1 DEUX MÉTHODES POUR ÉTEINDRE LE ROBOT

Appui long (>5s) jusqu'à ce que le robot s'éteigne

ou

Appui court (<2s) puis confirmer en appuyant sur le bouton affiché à l'écran



7.2 METTRE LE ROBOT EN HIBERNATION

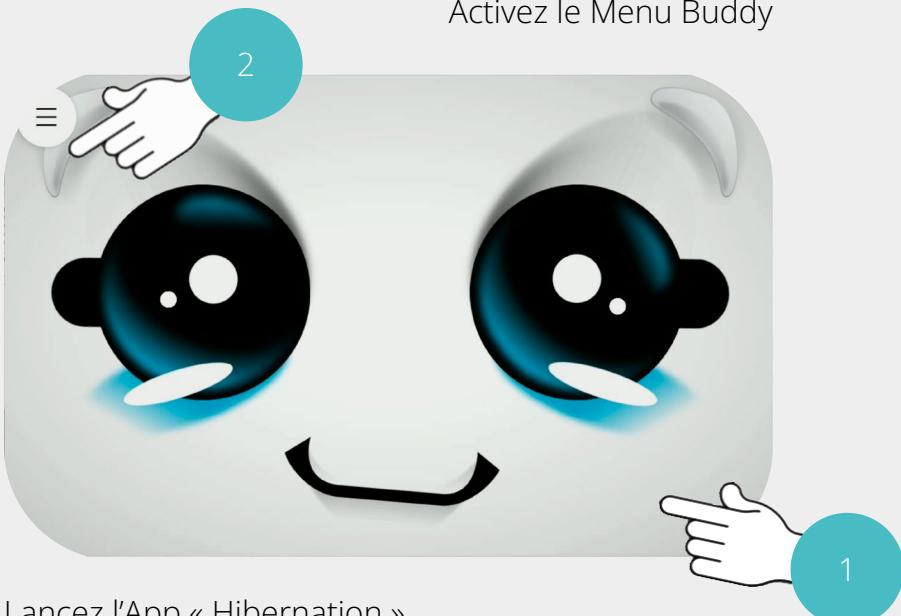
Dans le cas d'un stockage prolongé ou d'une non-utilisation du robot pendant une longue période, nous conseillons d'activer le mode « Hibernation » depuis le Menu Buddy.

Ce mode hibernation permet au robot de préserver sa batterie.

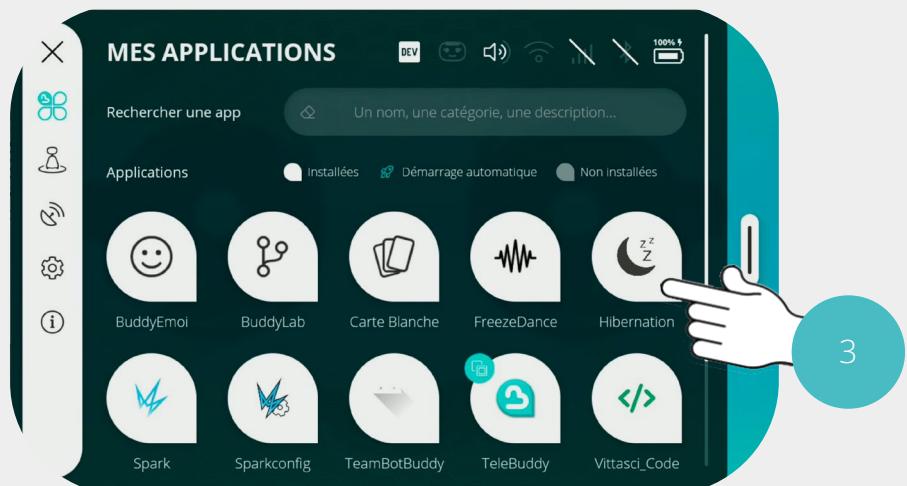
Si le robot est branché à son alimentation, débranchez-le.



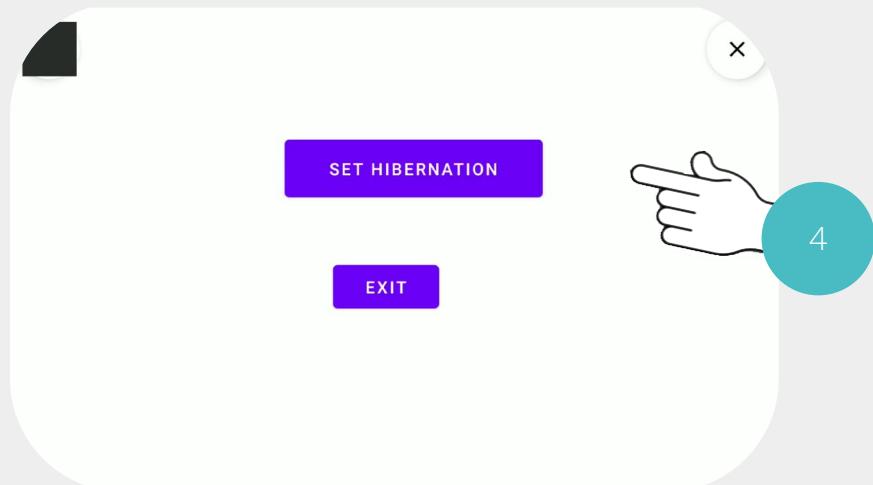
Activez le Menu Buddy



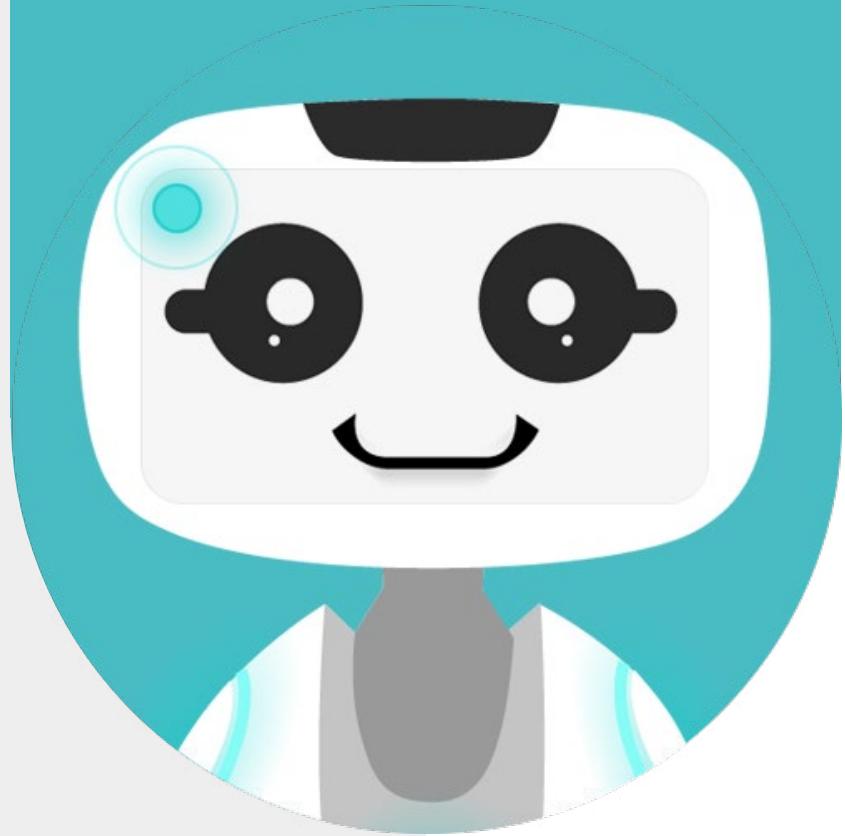
Lancez l'App « Hibernation »



Lancez l'hibernation



P30

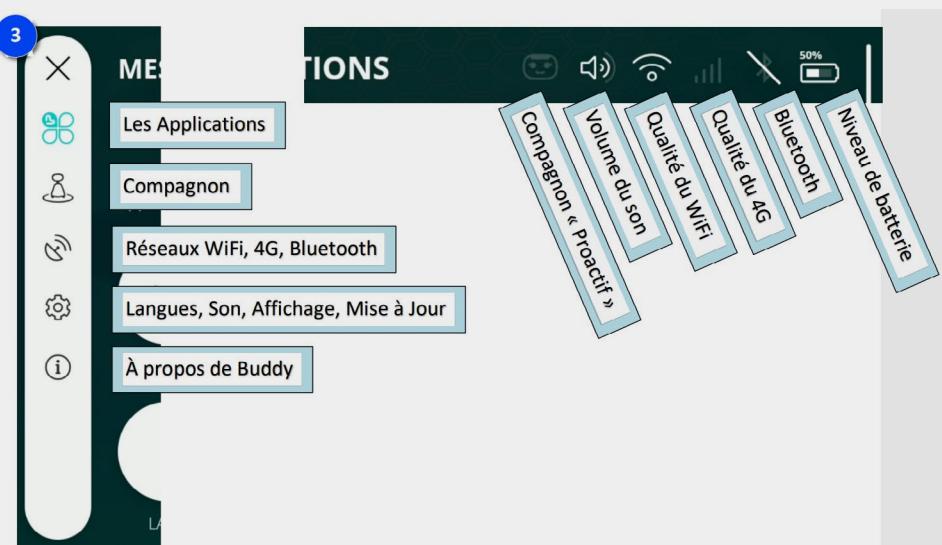
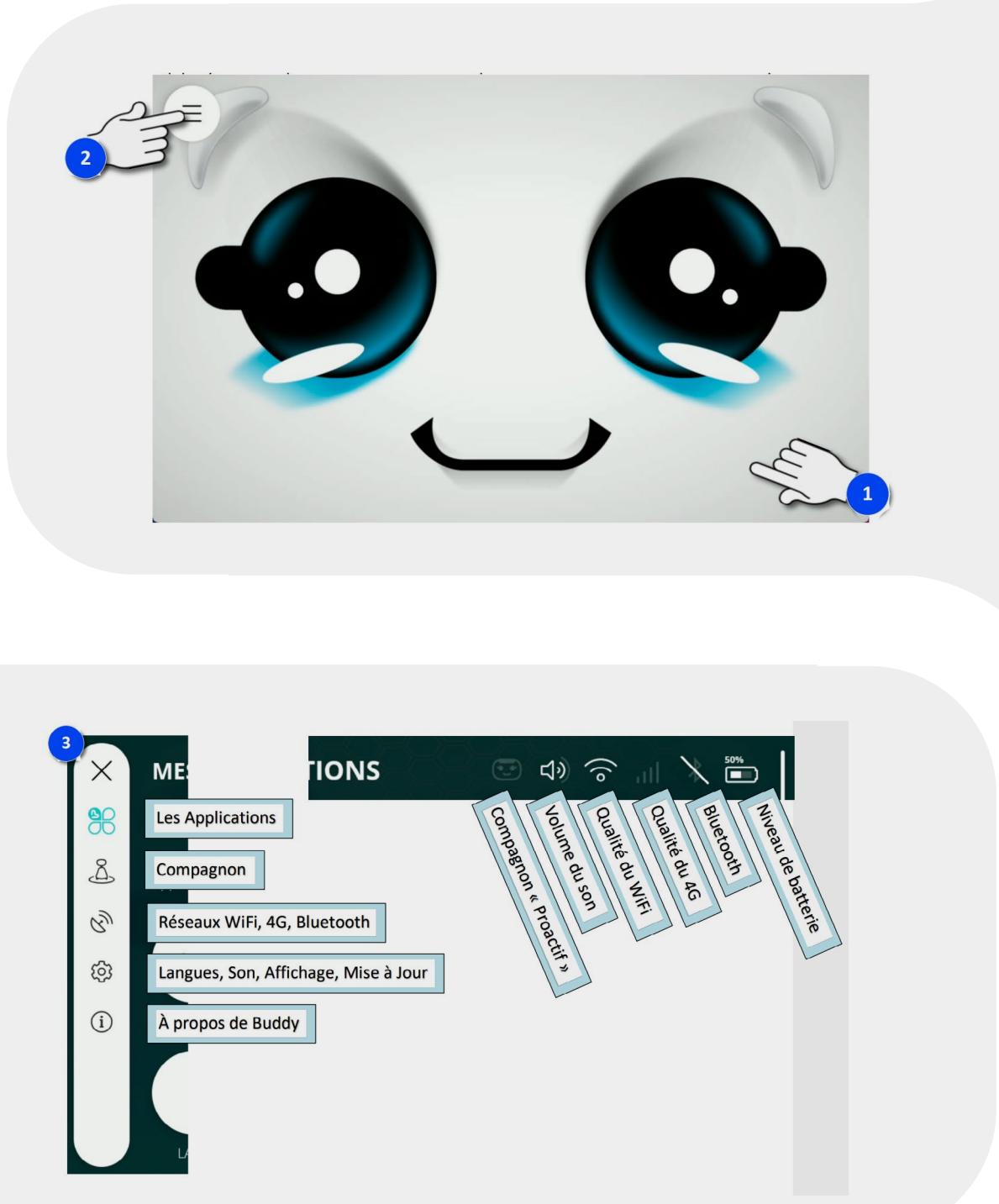


8 - ACCÈS AU MENU BUDDY

L'ensemble des paramètres de réglages sont accessibles par le menu Buddy.

Activation du Menu

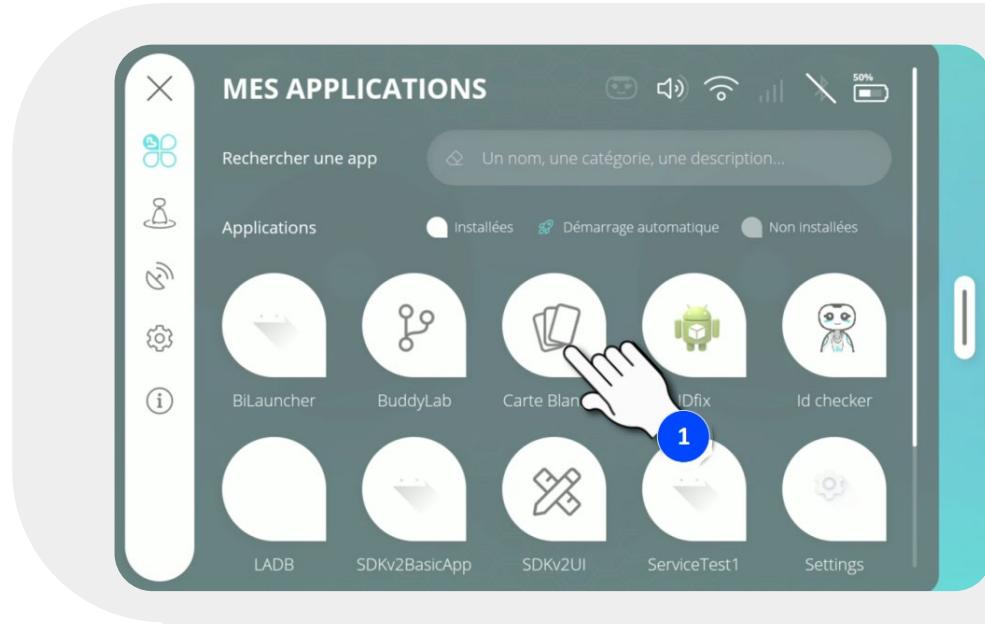
Appuyez n'importe où sur l'écran pour afficher le bouton Menu pendant 2s.



8.1 MENU DES APPLICATIONS

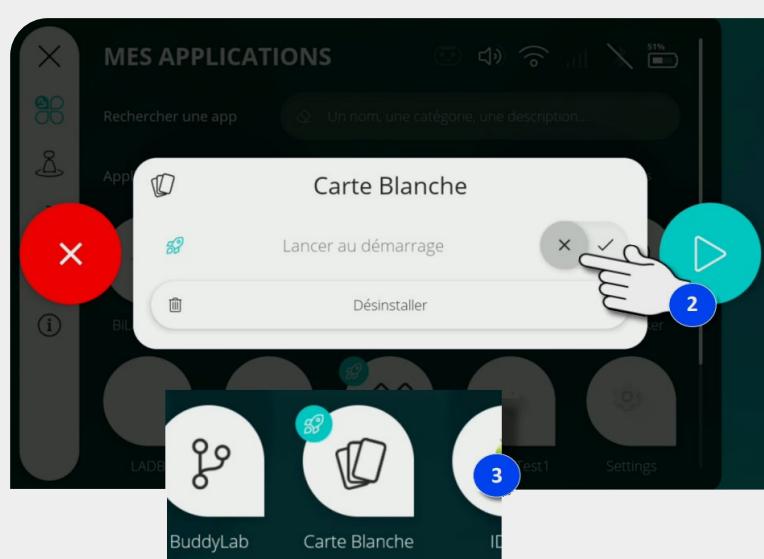
Lancer une App

Appuyez sur l'icône de l'application que vous souhaitez lancer.



Option de lancement automatique au démarrage

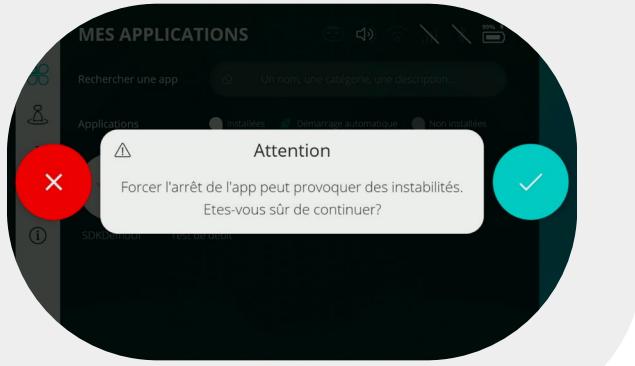
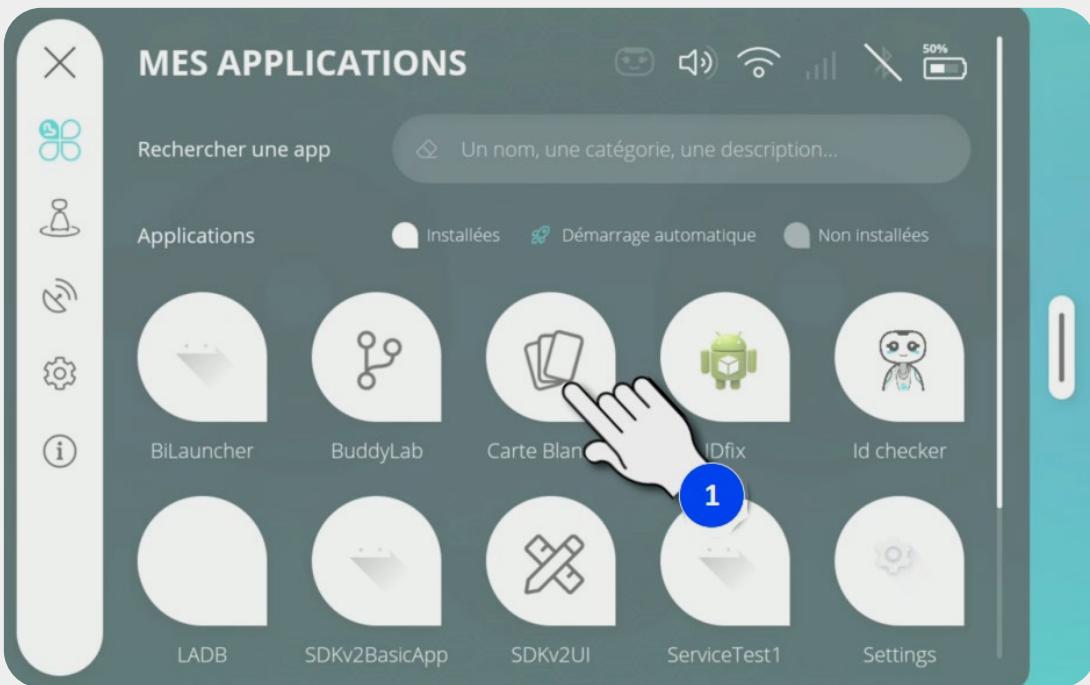
Restez appuyé sur l'application jusqu'à ce que la fenêtre Pop-up apparaisse.
Activer l'option «Lancer au démarrage»



Un indicateur de démarrage automatique apparaît sur l'icône de l'application

Option : Forcer l'arrêt d'une App

Restez appuyé sur l'application jusqu'à ce que la fenêtre Pop-up apparaisse.



Activer l'option « Forcer l'arrêt »

Un message apparaît, une fois lu,
appuyez sur valider

8.2 MENU “COMPAGNON”

Activation/Désactivation du Mode “Compagnon”

Appuyez sur le bouton «Proactif».



Quand le bouton «Proactif» est activé, c'est que Buddy est en mode « Compagnon ». (Cf. chapitre «Mode Compagnon»).

8.3 MENU RÉSEAUX WIFI, 4G, BLUETOOTH

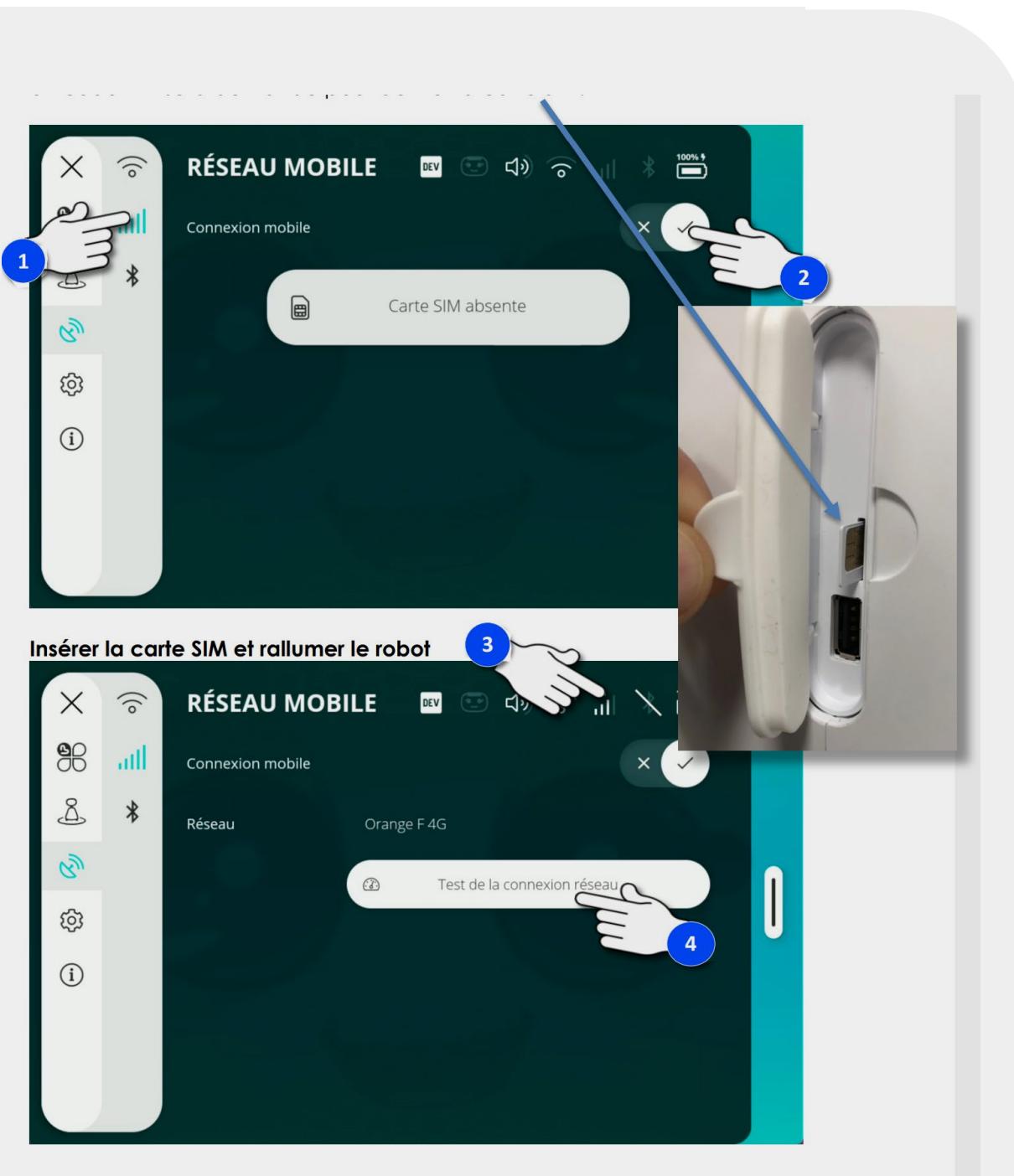
Activation/Désactivation du WiFi



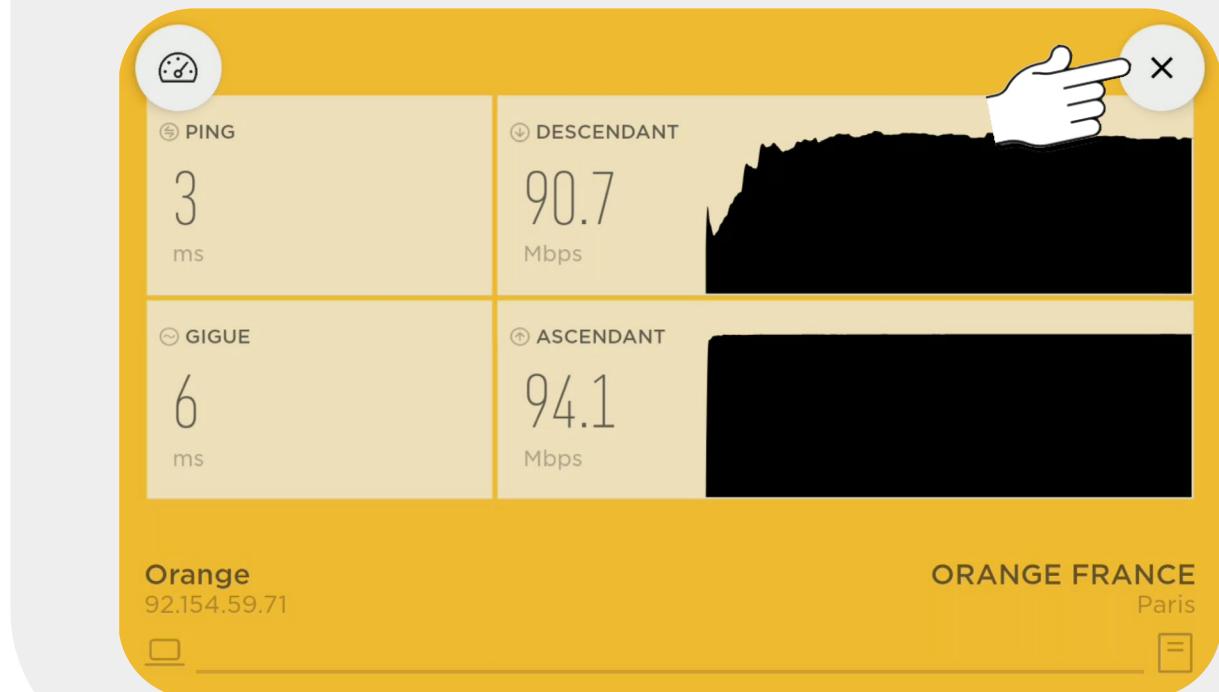
Activation/Désactivation du Réseau 4G

Il faut mettre la carte SIM quand le robot est éteint.
Un code PIN sera demandé pour activer la carte Nano-SIM.

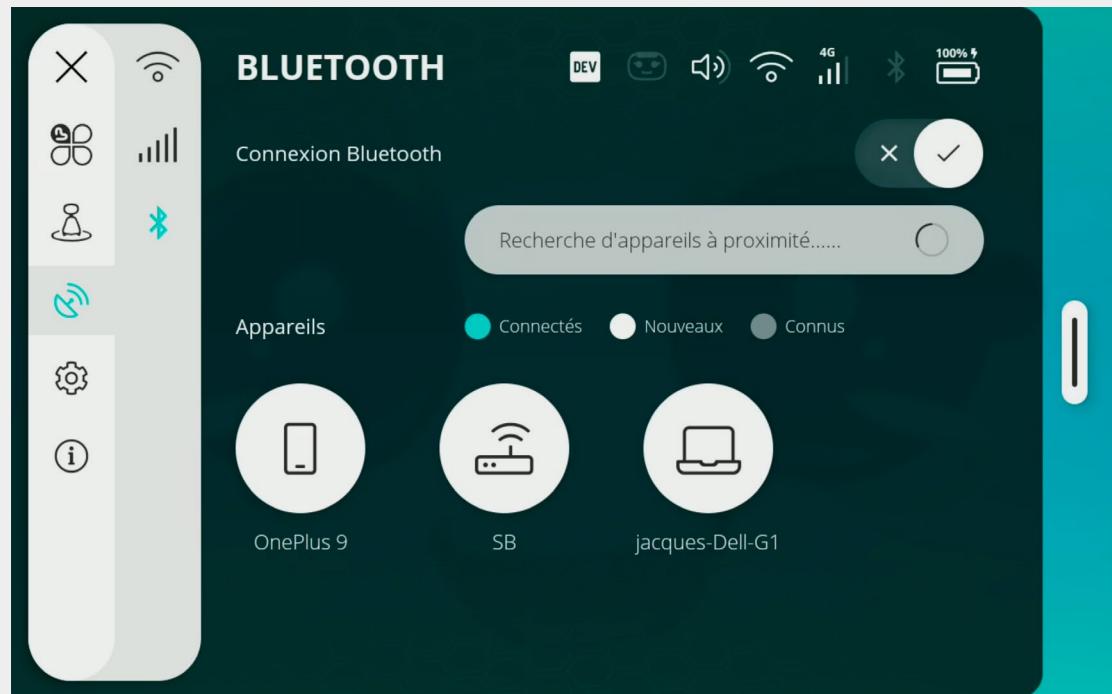
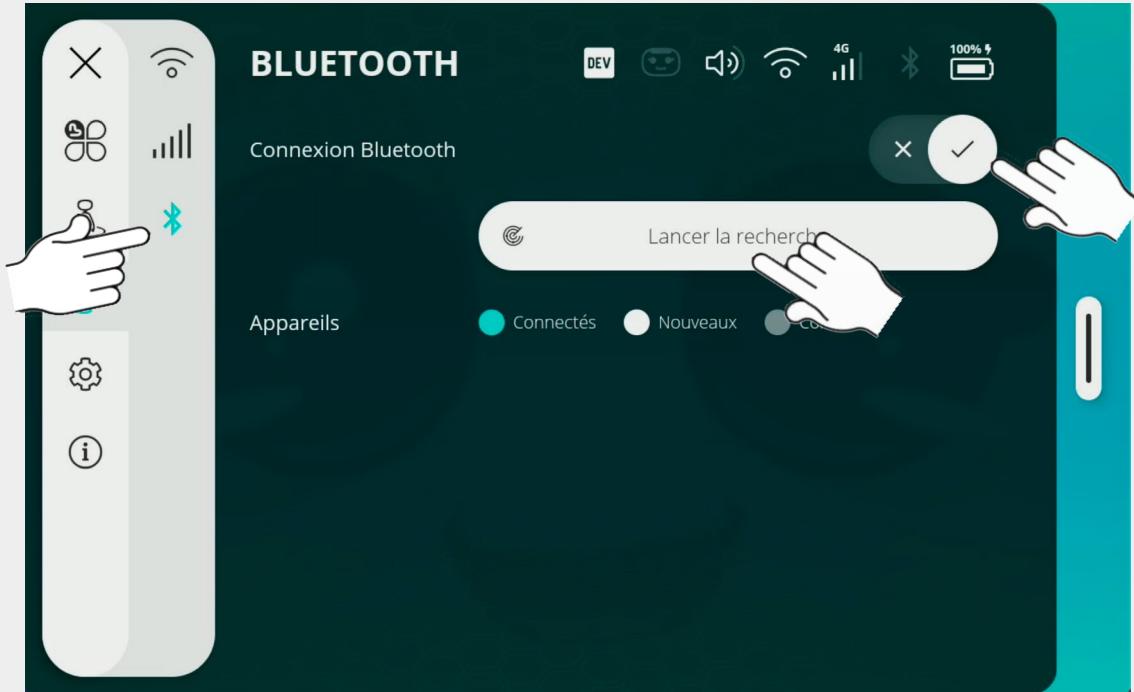
Insérer la carte Nano-SIM et rallumer le robot



Tester la qualité du réseau WiFi ou 4G



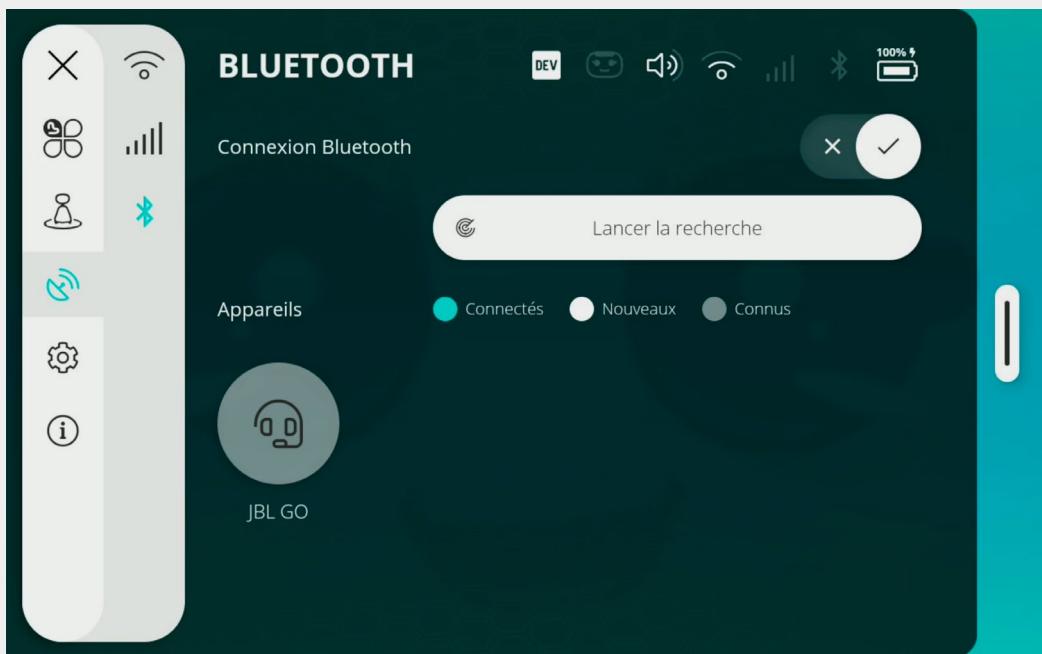
Connecter un appareil Bluetooth



Appareil connecté en Bluetooth

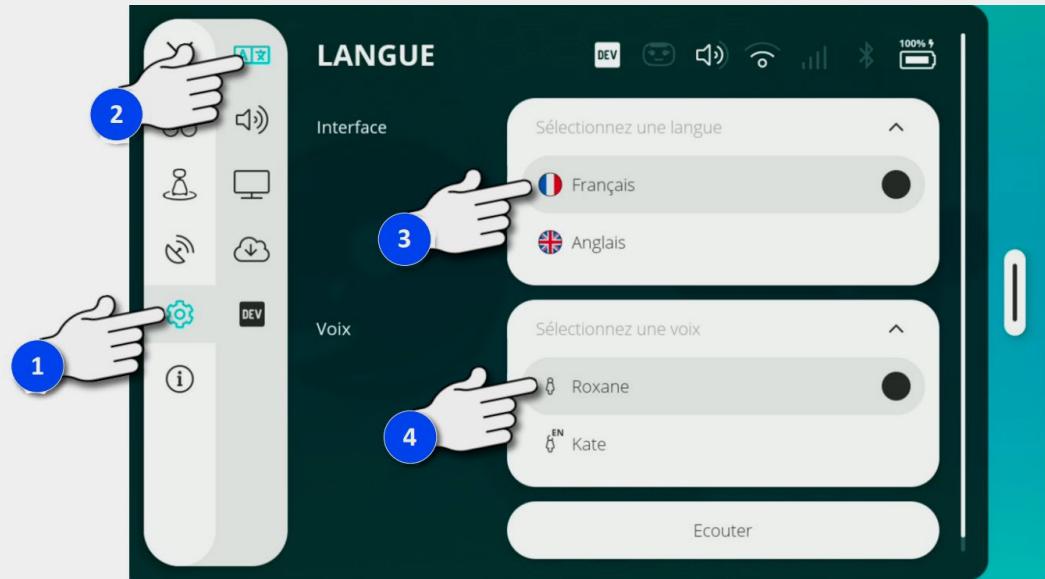


Appareil Bluetooth connu mais non connecté

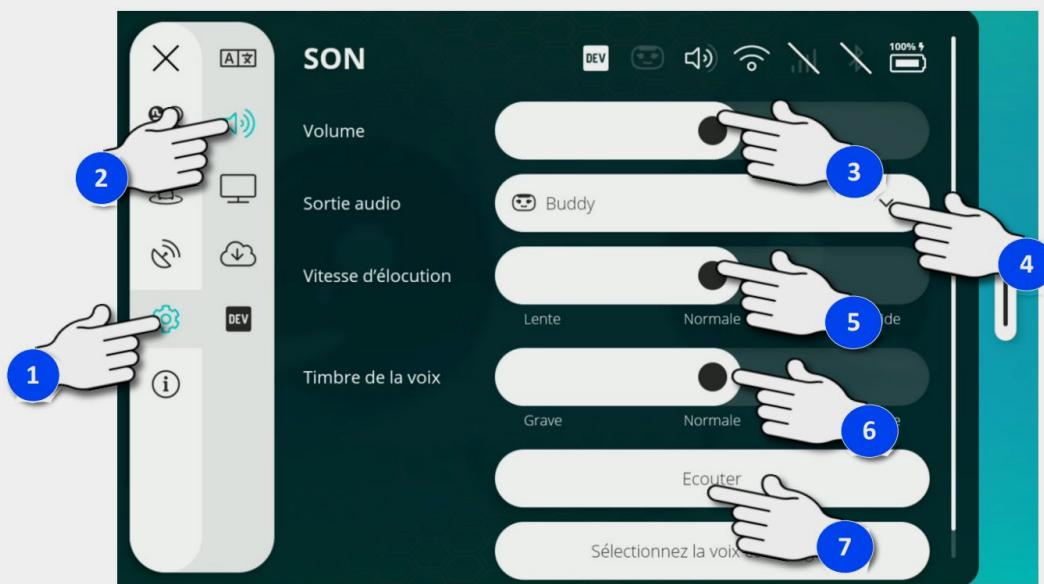


8.4 PARAMÈTRES LANGUE, SON, AFFICHAGE, MISES À JOUR

Choix de la langue et de la voix



Paramètres de volume et de la vitesse de l'élocution



3 - Réglage du volume sonore.

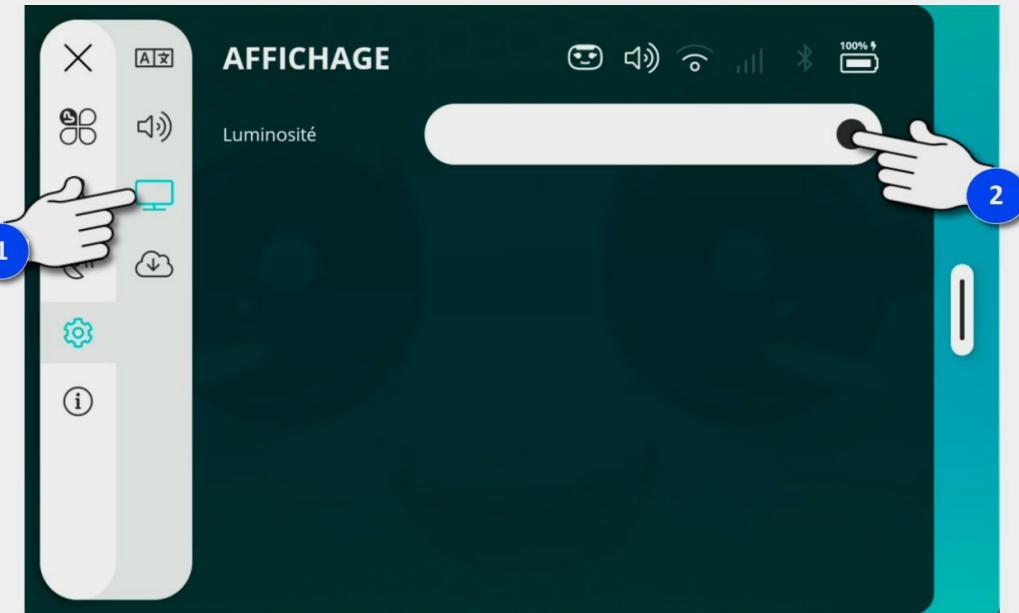
4 - Choix de la sortie audio (ex. Vers une enceinte Bluetooth connectée).

5 - Réglage de la vitesse à laquelle parle Buddy.

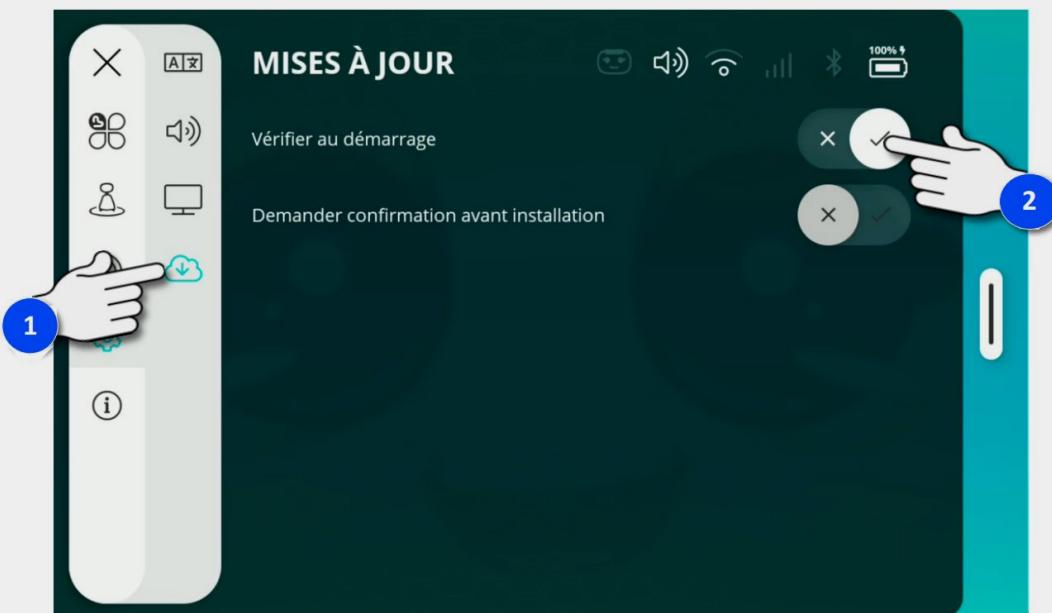
6 - Réglage de la hauteur de voix avec laquelle parle Buddy.

7 - Écouter pour tester la voix, le timbre et la vitesse de locution.

Réglage de la luminosité



Paramètres des mises à jour



8.5 INFORMATIONS «À PROPOS DE BUDDY»

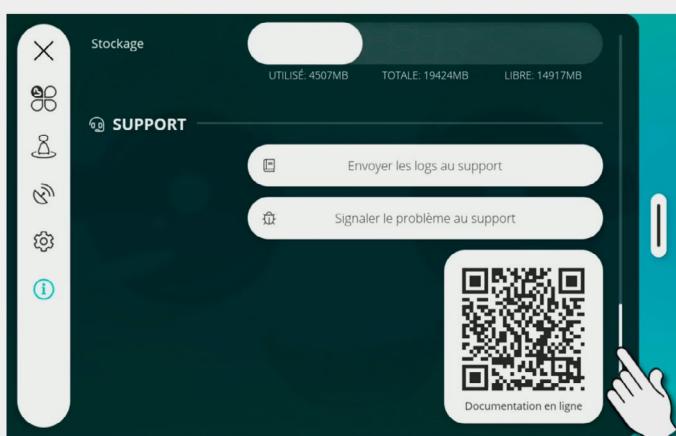
Modèle, SN, IMEI, SOFTWARE

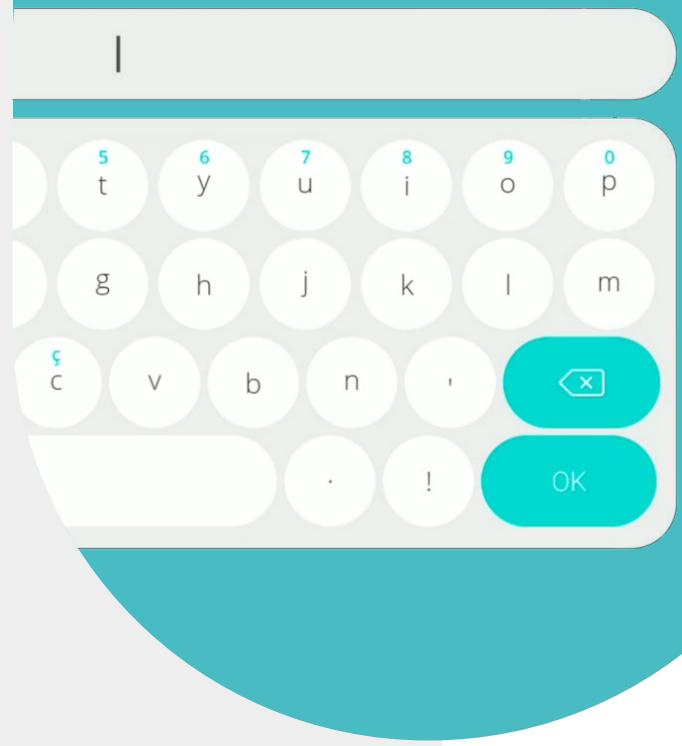


SOFTWARE, HARDWARE



SUPPORT

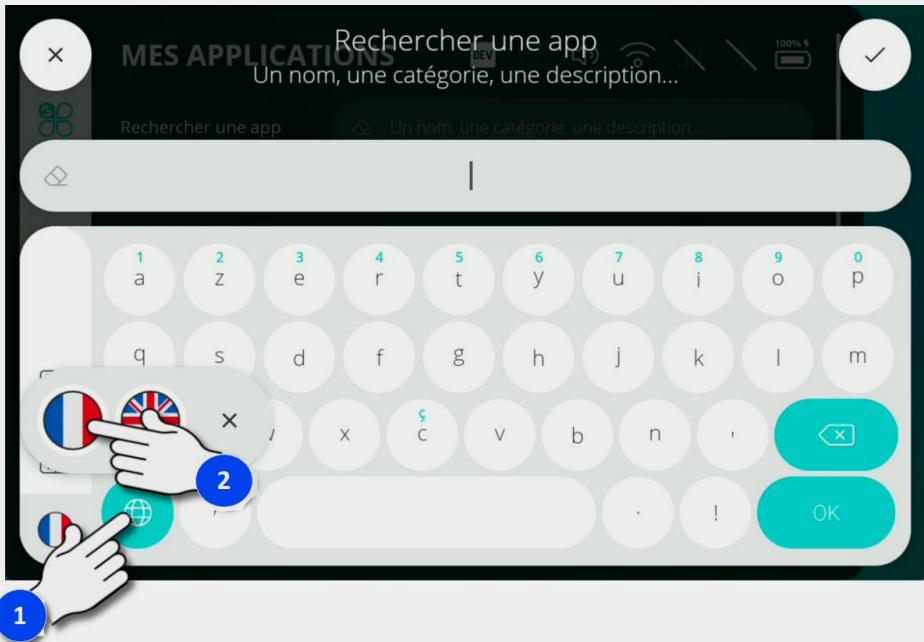




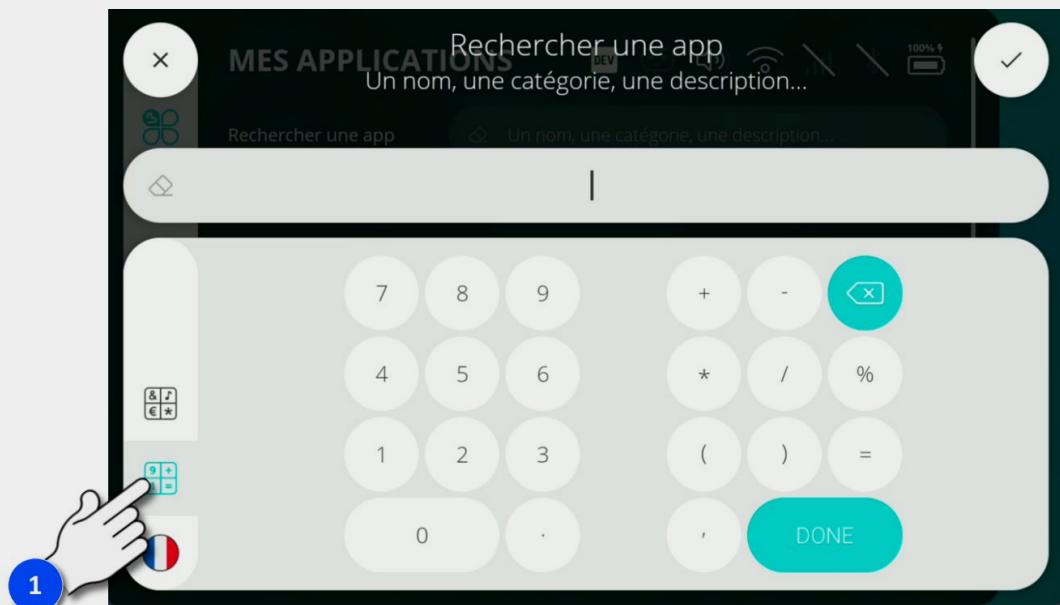
9 - LE CLAVIER

Les saisies alphanumériques ou numériques

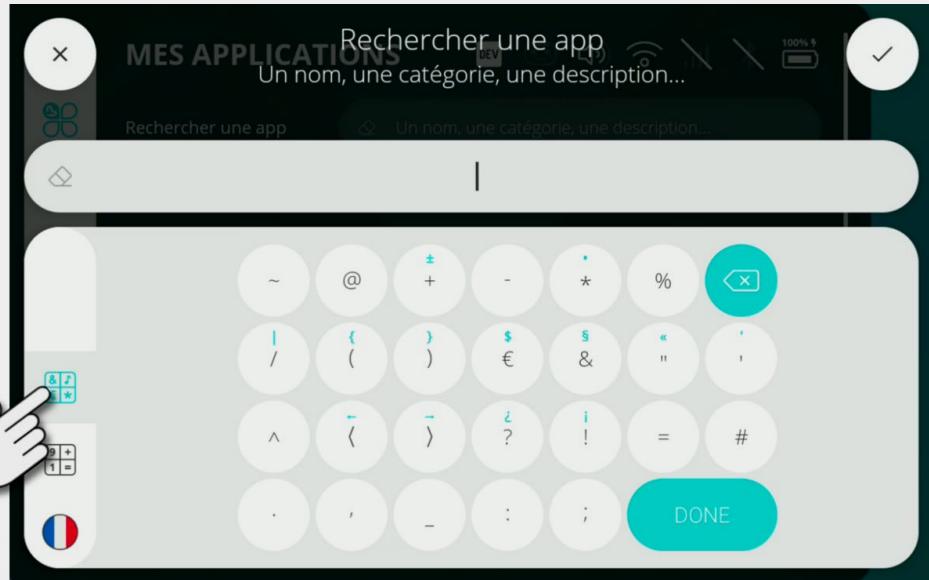
Choix de la langue



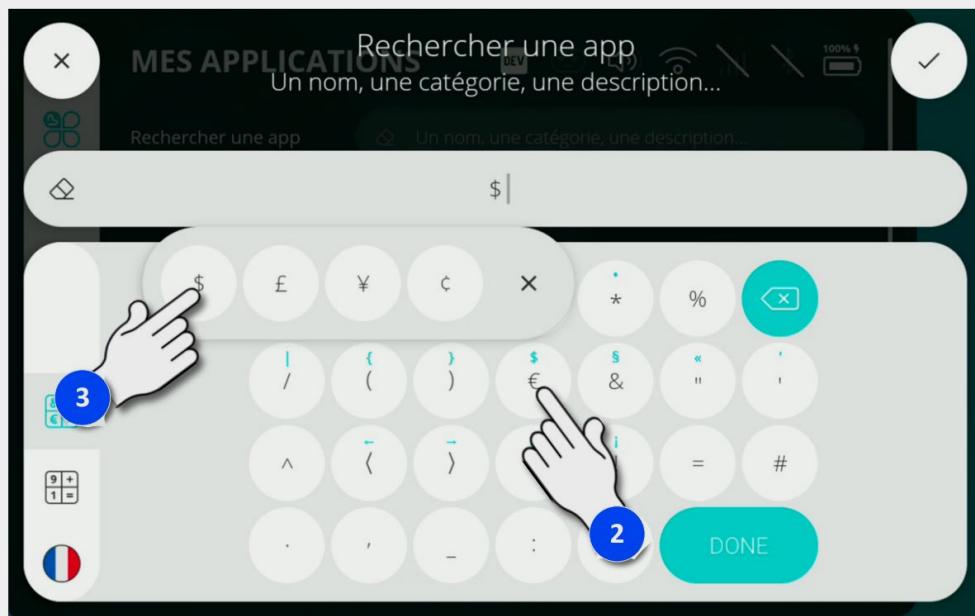
Clavier numérique



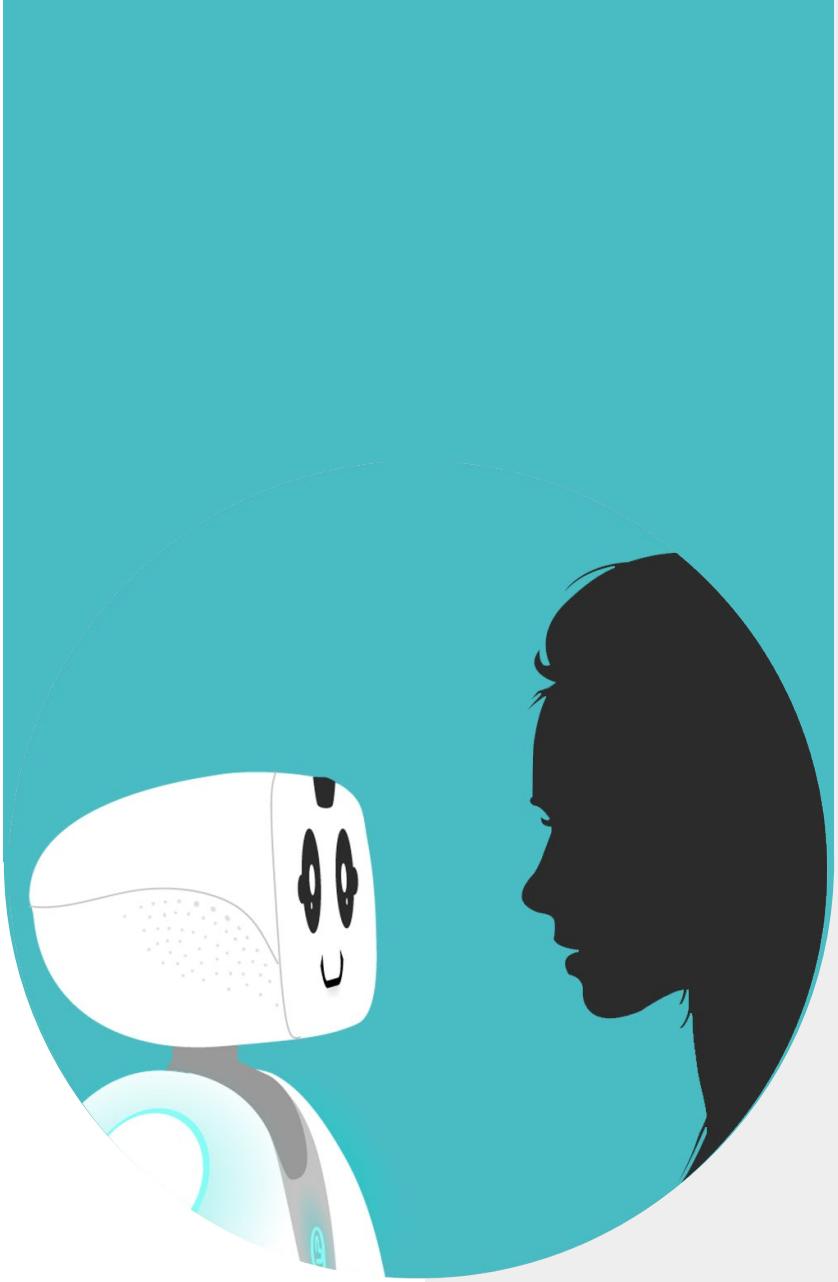
Clavier caractères spéciaux



Clavier caractères spéciaux (Shift)



- 2 - Restez appuyé pour faire apparaître les caractères en «vert»
- 3 - Choisir l'un des caractères spéciaux proposés



10 - COMMENT PARLER À BUDDY

Buddy peut comprendre ce qu'on lui dit.
Au préalable, il est nécessaire de dire « Ok Buddy » pour déclencher sa capacité d'écoute.

« Ok Buddy » se prononce « Okay Beudi » ou avec un accent anglais.

Une fois déclenché, Buddy se met en mode « écoute »

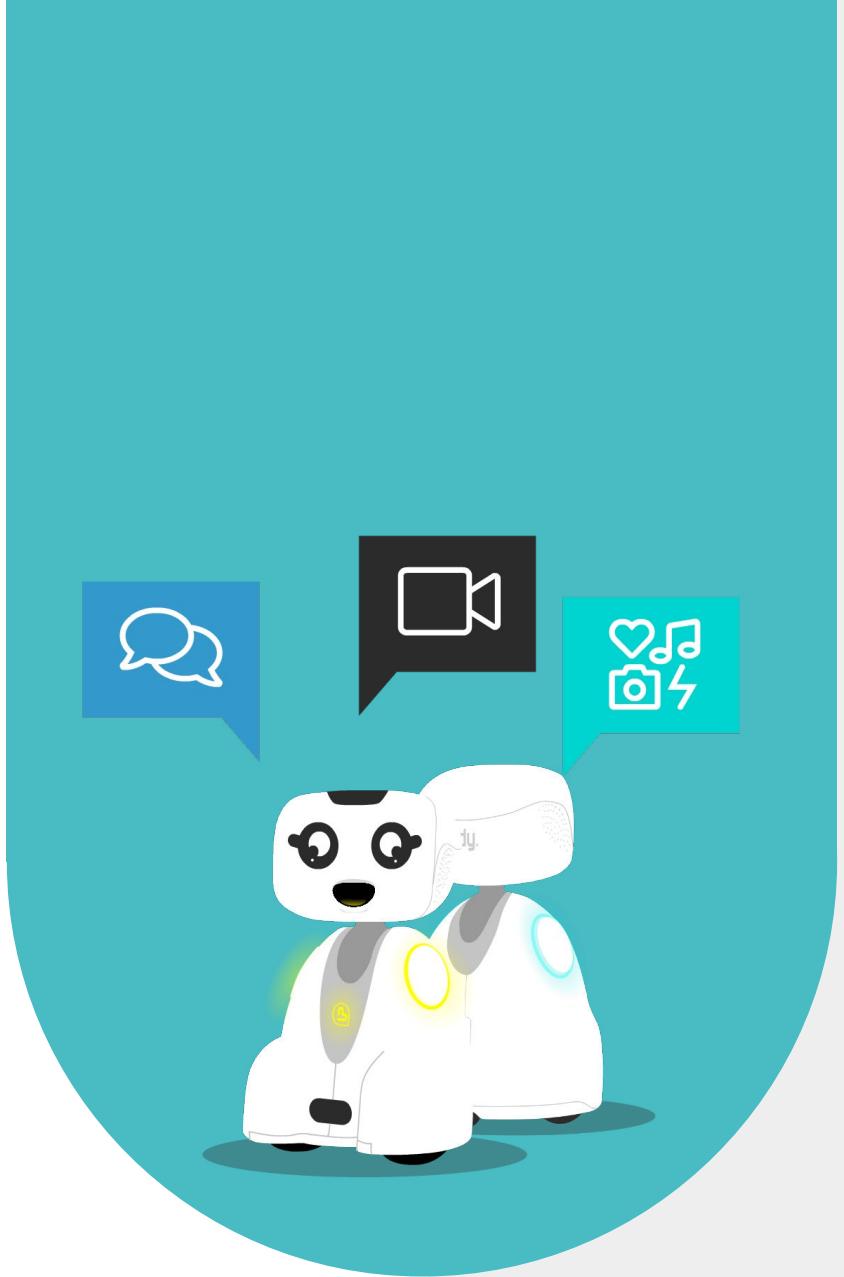
- Un visage particulier s'affiche
- Les LEDs s'allument de couleur jaune/vert
- Des vagues s'affichent sur les côtés du visage

Visage «Écoute» et des vagues apparaissent sur les côtés



Les LEDs du cœur et des épaules sont en jaune/vert





11 - LES COMMANDES VOCALES QUE COMPREND BUDDY

Liste des commandes vocales que comprend Buddy dont les actions associées sont exécutées. Buddy peut être en mode Compagnon «Proactif» ou «Inactif». Même en mode «Inactif», Buddy comprend certains ordres vocaux.

Commandes vocales

Actions

OK BUDDY

DÉCLENCHÉ L'ÉCOUTE

ARRÊTE DE M'ÉCOUTER
NE M'ÉCOUTE PLUS
STOP L'ÉCOUTE

ARRÊTE L'ÉCOUTE

QUEL EST TON STATUT ?
DANS QUEL MODE COMPAGNON ES-TU ?
ES-TU EN COMPAGNON PROACTIF OU INACTIF ?
QUEL EST TON MODE COMPAGNON ?

STATUT DU MODE
COMPAGNON

FAIS LA SIESTE
FAIS DODO/DORS
TU PEUX DORMIR

FAIRE LA SIESTE / SE
METTRE EN VEILLE

METS-TOI EN VEILLE
ÉTEINS-TOI
TU PEUX T'ÉTEINDRE
TU T'ÉTEINS
FERME-TOI

S'ÉTEINDRE

LANCE/OUVRE « X »
LANCE/OUVRE L'ACTIVITÉ « X »
DÉMARRE L'ACTIVITÉ « X »
LANCER UNE ACTIVITÉ « X »
DÉMARRE L'ACTIVITÉ « X »

LANCER UNE ACTIVITÉ « X »

QUITTE
QUITTER
SORS DE L'ACTIVITÉ
ARRÊTE L'ACTIVITÉ EN COURS

QUITTE L'ACTIVITÉ EN
COURS

QUEL EST TON NIVEAU DE BATTERIE
TU ES CHARGÉ À COMBIEN
TON NIVEAU DE CHARGE

NIVEAU DE BATTERIE

QUEL EST TON VOLUME SONORE
QUEL EST TON NIVEAU DE VOLUME

AUGMENTE LE VOLUME
PARLE PLUS FORT
AUGMENTE LA MUSIQUE
AUGMENTE LA RADIO

BAISSE LE VOLUME
PARLE MOINS FORT
BAISSE LA MUSIQUE
BAISSE LA RADIO

REGARDE-MOI
SUIS-MOI DU REGARD

ARRÊTE DE ME REGARDER
NE ME SUIS PLUS DU REGARD
ARRÊTE LE SUIVI DU REGARD
NE ME REGARDE PLUS

QUELLE HEURE EST-IL ?
DONNE MOI L'HEURE ?

QUEL JOUR SOMMES NOUS ?
ON EST QUEL JOUR ?

PEUX-TU DANSER ?
DANSE POUR MOI
DANSE

VA TE BALADER
PROMÈNE-TOI
PART EN BALADE
VA TE POMENER

ARRÊTE DE TE BALADER
RESTE ICI/LÀ/OÙ TU ES
STOP LA BALADE

BUDDY DONNE SON
NIVEAU DE VOLUME

AUGMENTE LE VOLUME

BAISSE LE VOLUME

SUIVRE DU REGARD

ARRÊTER DE SUIVRE DU
REGARD

DONNE L'HEURE

DONNE LA DATE DU
JOUR

BUDDY DANSE UN PEU

BUDDY VA SE BALADER

BUDDY ARRÊTE SA
BALADE ET RESTE SUR
PLACE

Faire bouger Buddy

NE BOUGE [PLUS/PAS]
ARRÊTE DE BOUGER

TU PEUX BOUGER

AVANCE/VA TOUT DROIT

RECULE/VA EN ARRIÈRE

TOURNE
TOURNE-TOI

FAIS DEMI-TOUR
RETOURNE-TOI

FAIS UN TOUR COMPLET
FAIS UNE PIROUETTE
TOURNE SUR TOI-MEME
FAIS UN TOUR SUR TOI-MEME
FAIS UN 360

TOURNE SANS T'ARRETER
TOURNE EN CONTINU
TOURNE SANS ARRET

ARRÊTE DE TOURNER
ARRÊTE DE FAIRE LA TOUPIE

METS LA TÊTE DROITE
REMETS LA TÊTE À ZÉRO
REMETS LA TÊTE DROITE

LEVE LA TETE
REGARDE EN HAUT
LÈVE VERS LE HAUT
REGARDE VERS LE HAUT

BAISSE LA TETE
REGARDE VERS LE BAS
REGARDE EN BAS
BAISSE VERS LE BAS

TOURNE LA TETE À (Gauche/Droite)
REGARDE À (Gauche/Droite)

Mouvements

LES MOTEURS DE ROUES
SONT DÉSACTIVÉS

LES MOTEURS DE ROUES
SONT RÉACTIVÉS
AVANCER

RECULER

TOURNE À GAUCHE/DROITE

DEMI-TOUR 180°

TOUR 360°

TOURNE EN CONTINU

ARRÊT DE LA ROTATION EN
CONTINU

METTRE LA TÊTE DROITE

LÈVE LA TÊTE VERS HAUT

BAISSE LA TÊTE VERS LE BAS

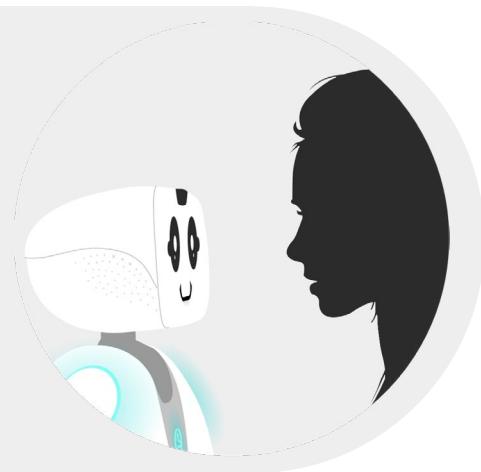
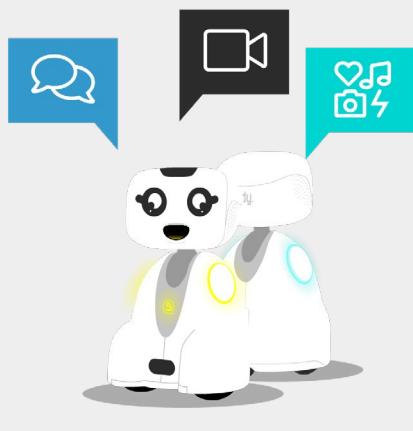
TOURNE LA TÊTE (GAUCHE/
DROITE)

Montre moi quand tu es:

Expression du visage

NORMAL / NEUTRE
TRISTE
EFFRAYÉ / PEUREUX
MALADE
JOYEUX
AMOUREUX
FATIGUÉ
BOUDEUR
SURPRIS
COLÉREUX
À L'ÉCOUTE

NEUTRE
TRISTE
EFFRAYÉ
MALADE
JOYEUX
AMOUREUX
FATIGUÉ
BOUDEUR
SURPRIS
COLÉREUX
A L'ÉCOUTE

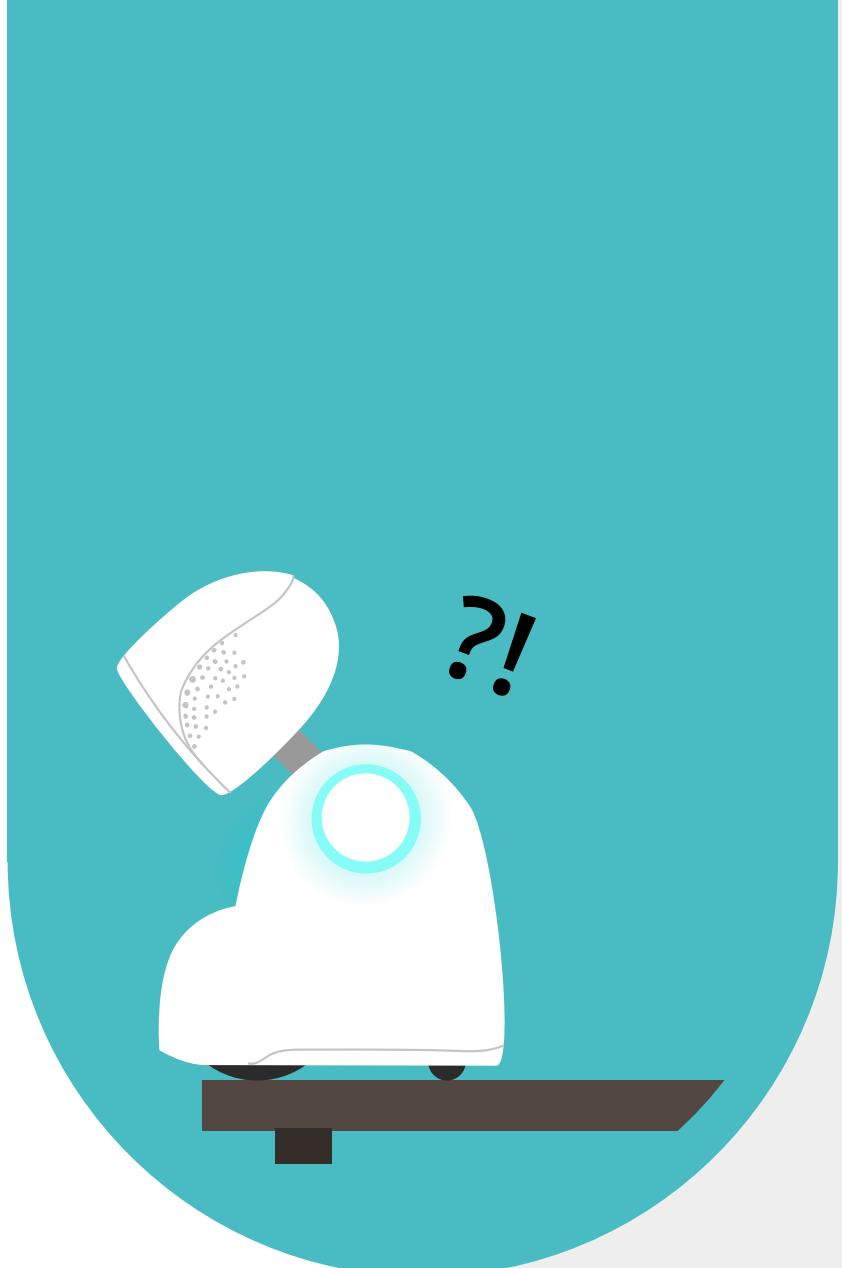


Commandes vocales:

SALUT BUDDY
AU REVOIR
RACONTE-MOI UNE BLAGUE
PEUX-TU RACONTER UNE BLAGUE?
DIS QUELQUE CHOSE
IMITE LE CHIEN
IMITE LE CHAT

Les questions

QUI ES-TU?
COMMENT T'APPELLES TU?
COMMENT TU T'APPELLES?
C'EST QUOI TON NOM?
QUE SAIS-TU FAIRE?
PEUX-TU M'EXPLIQUER CE QUE TU SAIS FAIRE?
PEUT-ON CHANGER TON NOM?
PUIS-JE CHANGER TON NOM?
COMMENT VAS-TU?
ÇA VA?
PASSES-TU L'ASPIRATEUR?
SAIS-TU PASSER L'ASPIRATEUR?
SAIS-TU FAIRE LE CAFÉ?
FAIS-TU LE CAFÉ?
QUE MANGES-TU?
AS-TU FAIM?
QUEL ÂGE AS-TU?
QUAND ES-TU NÉ?
C'EST QUAND TON ANNIVERSAIRE?
QUI EST TON PÈRE?
IL EST OÙ TON PÈRE?
QUI SONT TES PARENTS?
AS-TU DES PARENTS?
QUELLES SONT TES ORIGINES?
QUI T'A CONÇU?
QUI T'A FABRIQUÉ?
ES-TU UN GARÇON?
ES-TU UNE FILLE?
ES-TU UN ROBOT?
TU ES UN ROBOT?
AS-TU DES FRÈRES ET SŒURS?
EST-CE QUE JE PEUX TE FAIRE UN BISOU?
EST-CE QUE JE PEUX T'EMBRASSER?
LES ROBOTS SONT-ILS SOUMIS À DES RÈGLES?
À QUELLES RÈGLES RÉPONDENT LES ROBOTS?
QUELLE EST TA COULEUR PRÉFÉRÉE?



12 - CONSIGNES DE SÉCURITÉ

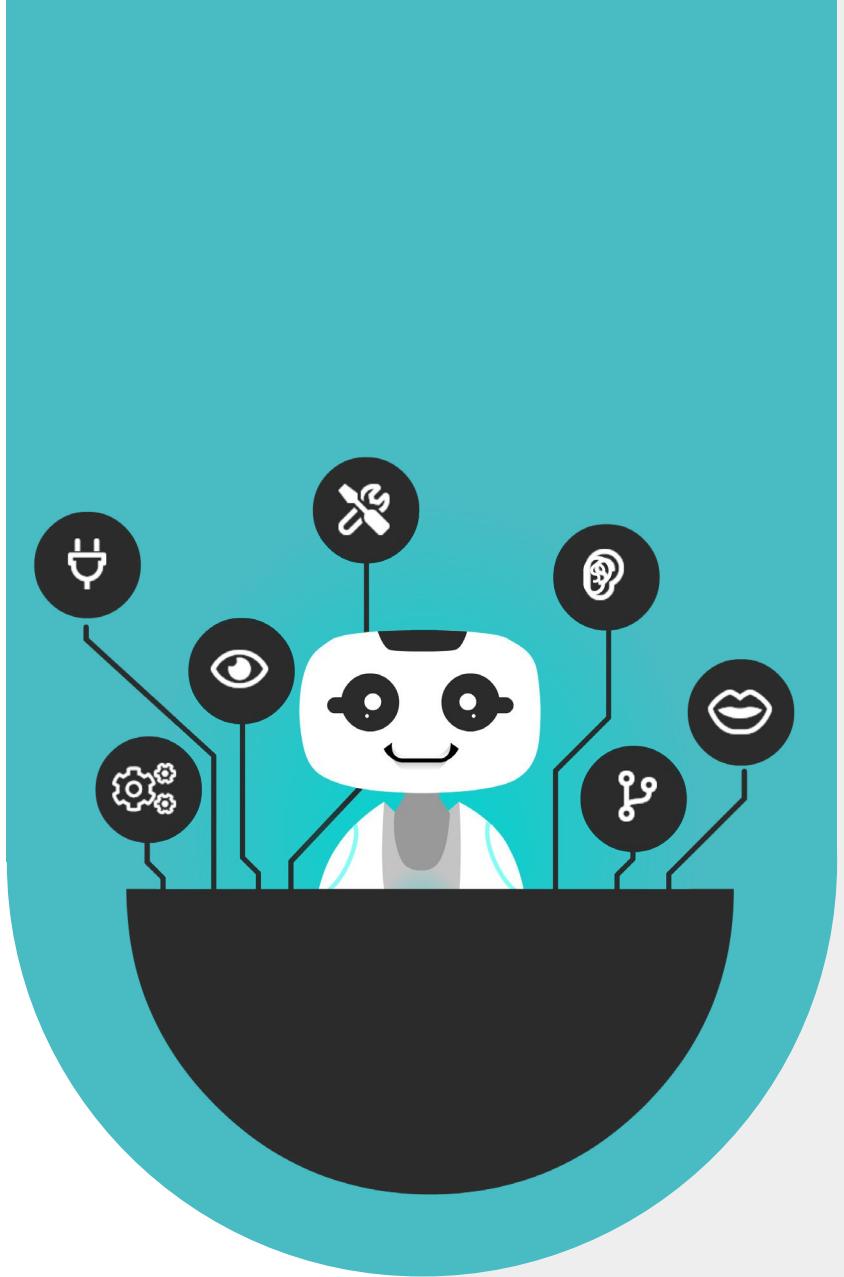
- Les enfants ne peuvent pas utiliser le robot sans la présence d'un adulte.
- Le robot ne doit pas être exposé à des projections d'eau ou à tous projectiles pouvant endommager sa structure (plastique, écran, roues, ...).
- Un usage extérieur est déconseillé sauf à protéger le robot de l'eau, de l'exposition prolongée au soleil, aux projections de sable, d'un sol boueux, ...
- Ne stockez pas ou n'utilisez pas le robot dans un lieu trop poussiéreux.
- Ne laissez pas le robot au soleil derrière une fenêtre.
- Ne manipulez pas le robot avec brutalité, n'écrasez pas la tête, l'écran, les roues, les accessoires insérés dans les logements des bras ou des connecteurs externes.
- Ne forcez pas les mouvements du cou de gauche à droite, de haut en bas.
- Ne retenez pas les mouvements du cou.
- Ne placez pas le robot la tête baissée sous une table trop basse pour relever la tête.
- Ne forcez pas le mouvement des roues si elles sont bloquées.
- L'écran tactile ne fonctionnera pas avec les mains mouillées.
- Ne faites pas tomber le robot en le faisant basculer ou en le lâchant des mains.
- Si le robot présente des dommages physiques,appelez l'assistance.
- Éteignez immédiatement le robot en cas d'apparitions suspectes de fumées, d'odeurs, de bruits.
- Faites attention à vos yeux lorsque la LED d'éclairage est allumée.
- Faites attention à vos oreilles lorsque le niveau sonore du robot est trop élevé.
- Ne démontez pas le robot.
- Ne retirez pas la batterie sans les instructions d'un technicien.
- Ne changez pas l'aspect du robot en lui apposant de la peinture, de l'encre d'un feutre, du collage d'aucune matière ne pouvant être retirée sans dommage.
- Ne percez pas le robot.
- Ne forcez pas le connecteur d'alimentation.
- N'utilisez aucune autre alimentation que celle fournie avec le robot.
- Ne branchez pas l'alimentation dans une prise électrique mal fixée ou non conforme aux normes en vigueur.
- N'utilisez pas l'alimentation si les fils sont endommagés.
- N'utilisez que les accessoires homologués par Blue Frog Robotics.
- Le robot fonctionne correctement dans une plage de température ambiante comprise entre 5°C et 35°C et un taux d'humidité idéalement compris entre 35% et 65%.
- Le robot n'est pas protégé contre les morsures, les griffures ou les bousclements des animaux domestiques.



13 - ENTRETIEN

Le robot possède de nombreux capteurs pour percevoir son environnement. Le bon fonctionnement des capteurs dépend de leur propreté. Voici les emplacements des capteurs à nettoyer avec un chiffon sec ou un coton tige. N'utilisez pas de produits d'entretien qui pourraient endommager la surface peinte du robot.





14 - GESTION DES DÉCHETS

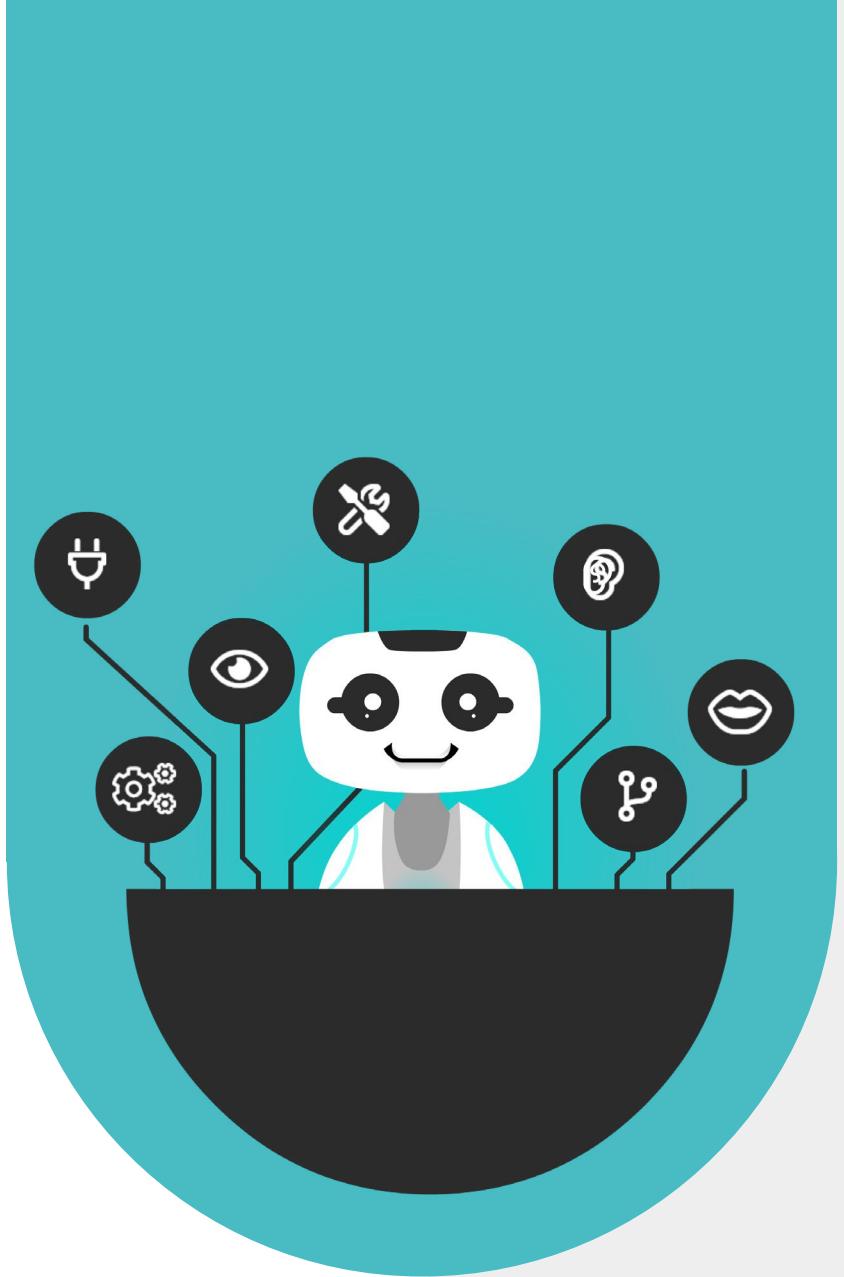
Ce symbole sur le produit, ses accessoires ou sa documentation indique que ni le produit, ni ses accessoires électroniques usagés (chargeur, robot, batterie, accessoires, etc.) ne peuvent être jetés avec les autres déchets ménagers.

Pour éviter toute atteinte à l'environnement ou à la santé des personnes due à une mise au rebut non contrôlée, veuillez séparer ces éléments des autres déchets et les recycler afin de promouvoir une réutilisation durable des ressources matérielles.

Les particuliers doivent contacter le revendeur chez qui ils ont acheté le produit ou l'administration appropriée pour s'informer sur le lieu et le moyen de recycler ces éléments tout en préservant l'environnement.

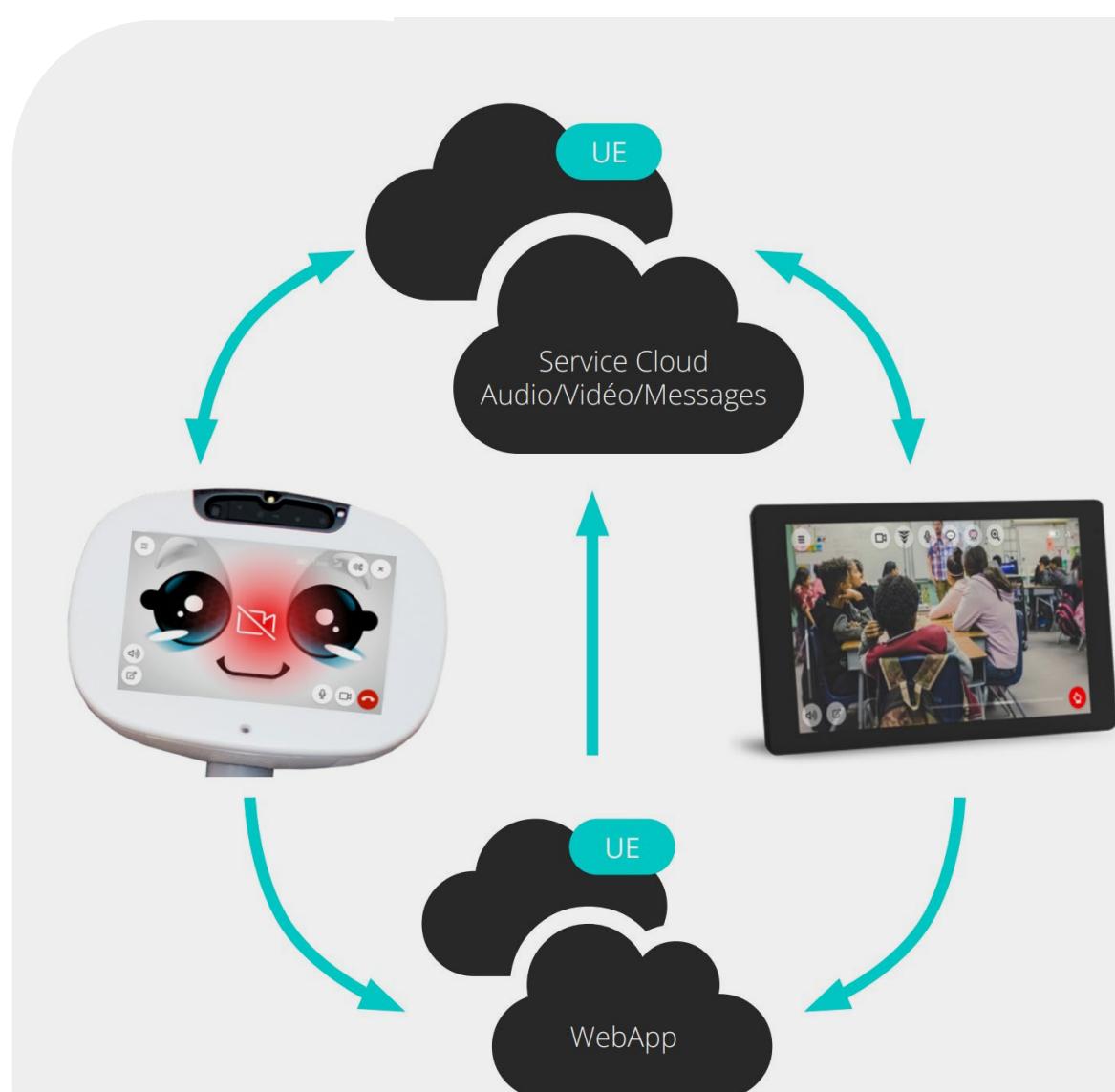
Les utilisateurs professionnels doivent contacter leur fournisseur et vérifier les conditions figurant dans le contrat d'achat. Cet appareil et ses accessoires électroniques ne doivent pas être mélangés avec d'autres déchets commerciaux lors de leur mise au rebut.

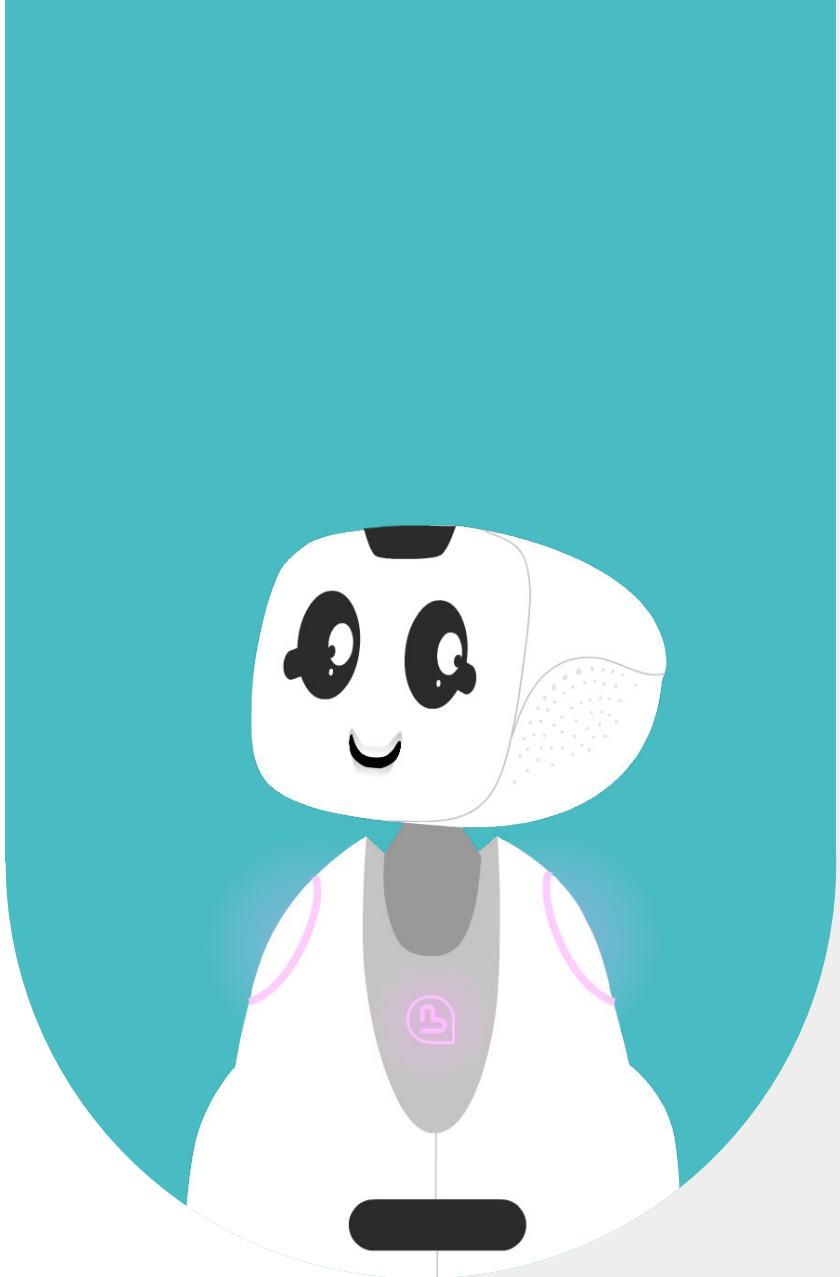




15 - PROTECTION DES DONNÉES PERSONNELLES

La gestion des données personnelles respecte la conformité RGPD. La base de données comprenant les données des utilisateurs est hébergée en Europe. Les images prises lors du service de Téléprésence sont acquises par les caméras du robot puis transférées et stockées sur la tablette. Toutes les images peuvent être supprimées depuis le menu de l'application MyBuddyApp. Les serveurs du service de Téléprésence sont hébergés en Europe. Les flux d'échanges Audio/Vidéo sont cryptés.

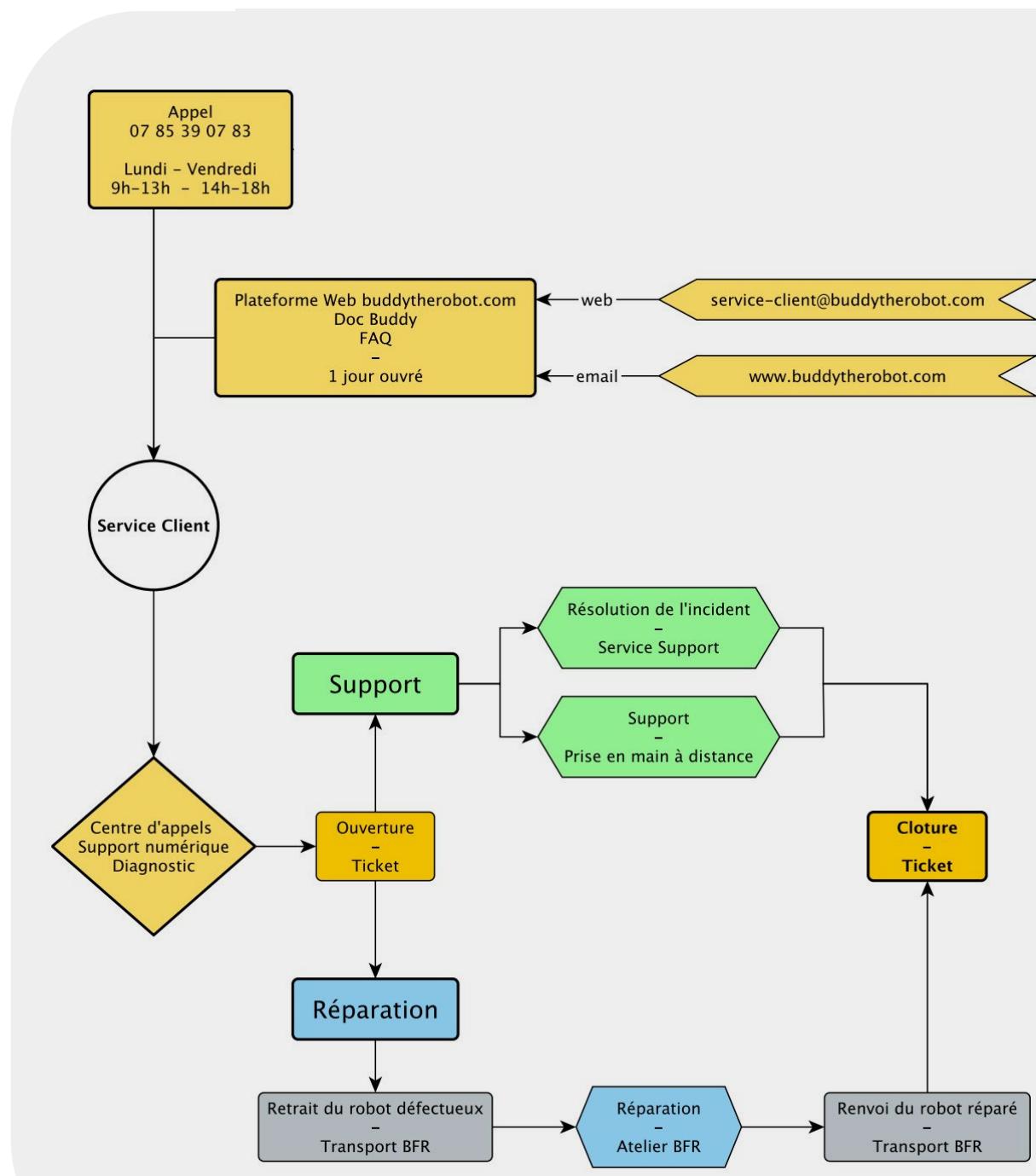


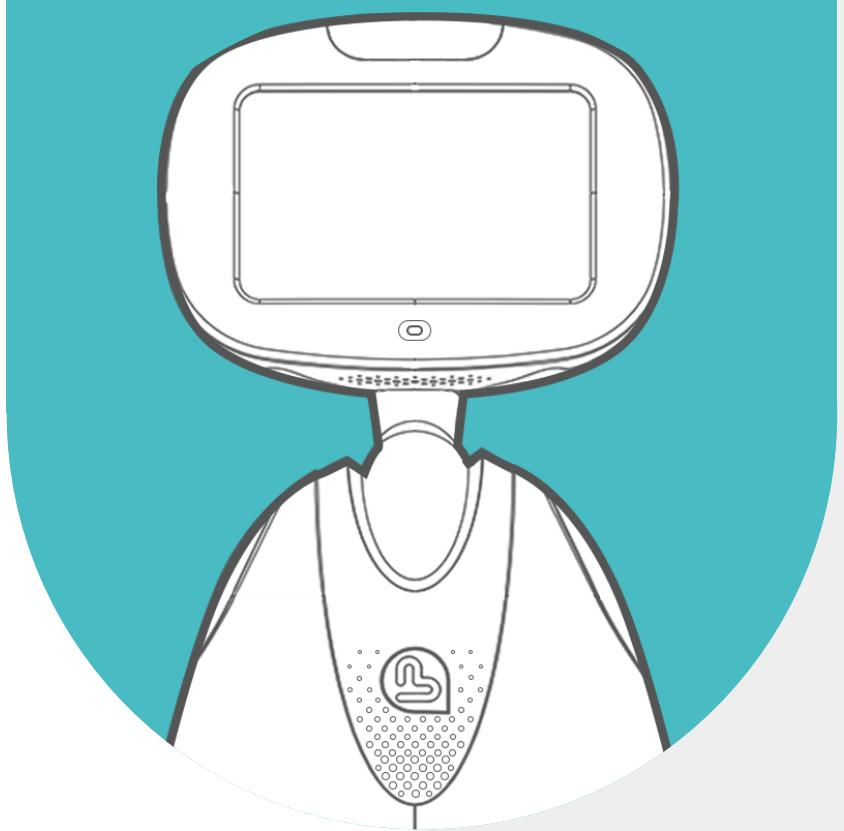


16 - GARANTIE, SUPPORT ET SAV

La garantie standard est de un ans retour atelier sans engagements sur le délai de prise en charge et de réparation.

Les procédures pour contacter le service client sont les suivants :





17 - MENTION LÉGALE

Nous, BLUE FROG ROBOTICS, déclarons sous notre seule responsabilité, que l'équipement Buddy The Robot, est conforme à la directive RED 2014/53/EU.

Nous déclarons par la présente que toutes les suites de tests radio essentielles ont été effectuées et que le produit susmentionné est conforme à toutes les exigences essentielles de la directive sur les équipements radio 2014/53/UE. L'équipement Buddy The Robot, et tous les accessoires associés sont conformes aux directives CE et RoHS 2011/65/EU. L'utilisation de l'appareil est restreinte à un usage à l'intérieur uniquement lorsqu'il fonctionne dans la bande de fréquences 5150-5350MHz

Bandes de fréquences :

Bluetooth et Bluetooth LE: 2402MHz - 2480MHz

802.11b/g/n(20): 2412MHz -2472MHz

802.11a/n20/n40/ac20/ac40/ac80: 5180MHz - 5320MHz, 5500MHz-5700MHz

SRD: 5745MHz -5825MHz

GSM 900/1800: 880MHz - 915MHz/ 1710MHz-1785MHz, 1805MHz-1880MHz

WCDMA BAND

I/VIII: 1920MHz-1980MHz, 2110MHz-2170MHz/ 880MHz-915MHz, 925MHz-960MHz

LTE (FDD Band1/3/7/8/20/28): 1980MHz-1980MHz, 2110MHz-2170MHz/ 1710MHz 1785MHz, 1805MHz-1880MHz/2500MHz-2570MHz, 2620MHz-2690MHz/880MHz- 915MHz, 925MHz-960MHz/ 832MHz-862MHz, 791MHz-821MHz

LTE (TDD Band38/40): 2570MHz-2620MHz/ 2300MHz-2400MHz

Puissance de sortie :

Bluetooth : 15.16dBm

Bluetooth LE : 2.66dBm

802.11b/g/n (20) : 19.76dBm

802.11a/n20/n40/ac20/ac40/ac80: 19.48dBm/19.38dBm/19.55dBm

SRD :13.74dBm

GSM 900/1800 : 26.46dBm/22.44dBm

WCDMA BAND I/VIII : 24.91dBm/26.46dBm

LTE (FDD Band1/3/7/8/20/28) :

24.41dBm/24.94dBm/26.18dBm/25.46dBm/25.29dBm/26.6dBm

LTE (TDD Band38/40) :25.04dBm/24.99dBm